

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
INSTITUTO DE MATEMÁTICA
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EM MATEMÁTICA
APLICADA

SOLUÇÕES FRACAS PARA AS EQUAÇÕES QUE DESCREVEM
O MOVIMENTO DE UM MEIO GRANULAR

por

MARCIA ADRIANA DE OLIVEIRA CEREZER

Dissertação submetida como requisito parcial para obtenção do grau
de Mestre em Matemática Aplicada

Orientador: Prof. Dr. Luiz Alberto Diaz Rodrigues

Co-orientador: Prof. Dr. João Paulo Lukaszczyk

Santa Maria, março de 2002.

CIP - CATALOGAÇÃO NA PUBLICAÇÃO

CEREZER, Marcia Adriana de Oliveira; Soluções fracas para as equações que descrevem o movimento de um meio granular 50 p.: il. Dissertação (Mestrado) - Universidade Federal do Rio Grande do Sul. Programa de Pós-Graduação em Matemática Aplicada, Porto Alegre, 2002. Orientador: RODRIGUES, Luis Alberto Diaz

Agradecimentos

A Deus, pela vida, saúde e presença em todos os momentos.

Ao meu co-orientador, Professor Doutor João Paulo Lukaszczyk, pela compreensão, competência, empenho e disponibilidade em todas as fases deste trabalho.

Ao Professor Doutor Luiz Alberto Diaz Rodrigues pela sua tarefa de orientador.

À minha família, meus pais, meu esposo, pelo carinho e incentivo na realização deste trabalho.

Às colegas do PPGMAp pelo companheirismo.

Aos professores do Departamento de Matemática, pelo convívio e troca de experiências.

Ao corpo docente e à coordenação do Curso de Pós-Graduação em Matemática Aplicada.

Dedico este trabalho aos meus pais, Abilio e Dosolina.

Resumo

Neste trabalho, consideramos um problema de valor inicial e de fronteira, semelhante ao sistema de equações de Navier-Stokes, que descreve o movimento de um meio granular com densidade constante. Utilizando o método de Galerkin, provamos a existência de soluções fracas em espaços de Sobolev.

Abstract

In this work, we consider an initial-boundary value problem similar to the Navier-Stokes system of equations describing the motion of a granulated medium with constant density. We prove, using Galerkin method, the existence of weak solutions in Sobolev spaces.

Sumário

Resumo	iv
Abstract	v
Notação	viii
Introdução	x
1 Preliminares	1
1.1 Desigualdade de Hölder	1
1.2 Desigualdade de Young	1
1.3 Desigualdade de Poincaré	2
1.4 Identidade de Green	2
1.5 Teorema da Divergência	2
1.6 Proposição	3
1.7 Lema	3
1.8 Convergências em espaços de Banach	3
1.9 Proposição	4
1.10 Proposição	4
1.11 Definição (Espaço de Slobodeckii)	4
1.12 Proposição	5
1.13 Proposição	5
1.14 Lema	5

1.15 Lema (Compacidade de Aubin-Lions)	6
2 Resultados Fundamentais	7
2.1 O problema linearizado	11
2.1.1 Desigualdade (2.14)	12
2.1.2 A existência de uma solução (u, p) de (2.12) . . .	16
2.1.3 Unicidade de u	25
3 Existência de Solução	30
3.1 Demonstração do teorema 1	34
3.1.1 Passagem ao Limite	39
4 Conclusão e Sugestões para Trabalhos Futuros	47
Referências Bibliográficas	48

Notação

Neste trabalho, utilizou-se a seguinte notação normalmente usada em estudos de equações diferenciais parciais:

Ω , um aberto do \mathbb{R}^2 ou \mathbb{R}^3

$\bar{\Omega}$, fecho do conjunto Ω

$\partial\Omega$, fronteira do conjunto Ω

$\omega \times u$ é o produto vetorial usual em \mathbb{R}^3 de vetores ω e u

$L^p(\Omega)$, espaço das funções mensuráveis g tais que

$$|g|_p = \left(\int_{\Omega} |g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} < \infty, \quad 1 \leq p < \infty$$

$C(\Omega)$, $C^k(\Omega)$, $C_0^k(\Omega)$, $C_0^\infty(\Omega)$ são os espaços funcionais com a definição usual em análise.

Para $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, $p \geq 1$ e $u = \{u_1, u_2, u_3\}$ onde $u_i : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ com $i = 1, 2, 3$, temos:

$$\begin{aligned} \|u\|_p &= \left(\sum_{i=1}^3 \int_{\Omega} |u_i(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \\ \|\nabla u\|_p &= \left(\sum_{i,j=1}^3 \int_{\Omega} \left| \frac{\partial u_i(x)}{\partial x_j} \right|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \\ b(u, v, \omega) &= \sum_{i,j=1}^3 \int_{\Omega} u_i \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \omega_j dx \end{aligned}$$

Os espaços funcionais básicos que nós devemos usar são

$$H_0^1(\Omega) = \text{fecho de } (C_0^\infty(\Omega))^3 \text{ na norma } \left(\int_{\Omega} |\nabla u|^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$D = \{u \in (C_0^\infty(\Omega))^3 : \text{div } u \equiv 0\},$$

tem-se, para $\partial\Omega$ regular, a seguinte caracterização para V e H :

$$H = \{u \in (L^2(\Omega))^n : \operatorname{div} u \equiv 0 \text{ e } u \cdot \vec{n}|_{\partial\Omega} \equiv 0\}$$

onde \vec{n} é o vetor normal exterior em $\partial\Omega$ (apontando para fora de Ω).

$$V = \{u \in (H_0^1(\Omega))^n : \operatorname{div} u \equiv 0\}.$$

Em geral tem-se $V \subset H$.

$L^q(0, T, L^p(\Omega))$ = espaço de funções mensuráveis em Q_T para a qual

$$\begin{aligned} \|u\|_{L^q(0, T, L^p(\Omega))} &= \left(\int_0^T \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^q dt \right)^{\frac{1}{q}} \\ &= \left(\int_0^T \left(\int_{\Omega} |u(x, t)|^p dx \right)^{\frac{q}{p}} dt \right)^{\frac{1}{q}} \quad 1 \leq p, q < \infty \end{aligned}$$

$$\|u\|_{L^\infty(0, T, L^p(\Omega))} = \inf\{M : \|u(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq M \text{ q.s } \forall t \in (0, T)\}$$

q.s - quase sempre.

$\operatorname{supp} f$ - denota o suporte da função f .

Introdução

A área da mecânica de fluídos pode ser considerada como uma das mais ricas na ciência com relação à produção de problemas científicos. Questões relativas à previsão do tempo na meteorologia, projetos de carros, navios, aviões, foguetes, filtros, enfim, qualquer situação que envolva o movimento de um fluído, produz problemas, muitos dos quais ainda não foram resolvidos ou estão parcialmente resolvidos.

Nesta área, o sistema de equações de Navier-Stokes, cujo nome é devido a George Gabriel Stokes (1819 – 1903) e Claude Louis Marie Navier (1785 – 1836), se destaca por representar analiticamente uma situação típica de movimento de um fluído homogêneo com velocidade u e pressão p da forma

$$u_t + u \cdot \nabla u - \mu \Delta u + \nabla p = f.$$

O seguinte sistema de equações diferenciais parciais deduzido em LELUCH [7] descreve o movimento de um meio granular com densidade constante:

$$u_t - \mu \Delta u + u \cdot \nabla u + \nabla p = f + \eta(\omega \times u) \quad (1)$$

$$\operatorname{div} u = 0 \quad (2)$$

$$\omega_t + u \cdot \nabla \omega + F\omega = \varphi \quad (3)$$

Equações (1) – (3) representam, respectivamente, conservação do momento linear, conservação de massa e uma equação que rege a velocidade de rotação das partículas do meio.

Nós acrescentamos ao sistema (1)–(3) as seguintes condições iniciais e de fronteira:

$$u|_{t=0} = u_0, \quad u|_{\partial\Omega \times (0,T)} = 0 \quad (4)$$

$$\omega|_{t=0} = \omega_0 \quad (5)$$

As funções

$$u(x, t) = (u_1(x, t), u_2(x, t), u_3(x, t)), \omega(x, t) = (\omega_1(x, t), \omega_2(x, t), \omega_3(x, t))$$

e $p(x, t)$ denotam vetor velocidade, velocidade angular de rotação de partículas e a pressão, respectivamente. As funções

$$f(x, t) = (f_1(x, t), f_2(x, t), f_3(x, t))$$

e

$$\varphi(x, t) = (\varphi_1(x, t), \varphi_2(x, t), \varphi_3(x, t))$$

denotam a força exterior e a densidade de momento da força da massa; η, μ são constantes denotando os coeficientes de Magnus e a viscosidade, respectivamente. A função F (em geral F depende de p) representa uma força de fricção entre as partículas.

Um exemplo de uma situação real que o modelo acima representa é o movimento de dunas de areia impulsionadas pelo vento.

Nosso objetivo é provar que o problema inicial de valor de fronteira (1) – (5) tem ao menos uma solução (conforme LUKASZEWICZ [10]). Mais estritamente nós assumimos $f, \varphi, F, u_0, \omega_0$ como funções conhecidas e provamos que existem funções u, ω, p satisfazendo equações (1) – (3) na região espaço-tempo $Q_T = \Omega \times (0, T)$ (Ω é um domínio limitado em \mathbb{R}^3 com fronteira suave $\partial\Omega$) com dados iniciais e de fronteira (4) – (5). Neste trabalho, apresentamos a noção de uma solução fraca de (1) – (5) e utilizando o método de Galerkin mostramos que tal solução existe (nós assumimos porém que F não depende de p).

Esta dissertação está dividida da seguinte forma :

No primeiro capítulo apresentamos alguns preliminares necessários para o estudo do sistema de equações descrito anteriormente tais como desigualdade de Hölder, Young e outros resultados de análise funcional.

No segundo capítulo mostramos a existência e unicidade de solução para um problema linearizado de forma adequada que provém do sistema (1) – (3).

No terceiro capítulo provamos o resultado principal de existência de solução para o sistema (1) – (5).

Finalmente no último capítulo apresentamos algumas conclusões e sugestões para trabalhos futuros.

Capítulo 1

Preliminares

1.1 Desigualdade de Hölder

Sejam $f, g \in L^1$ e $1 \leq p, q \leq \infty$, então

$$\int_{\Omega} fg \, dx \leq \|f\|_p \|g\|_q$$

onde

$$\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1.$$

Demonstração: Veja MEDEIROS [11] na página 75.

1.2 Desigualdade de Young

Dados $\varepsilon > 0$, $a, b \geq 0$, então

$$ab \leq \varepsilon a^2 + \frac{1}{4\varepsilon} b^2.$$

Demonstração:

$$(a - b)^2 = a^2 - 2ab + b^2 \geq 0$$

$$ab \leq \frac{1}{2}(a^2 + b^2)$$

Seja:

$$\begin{aligned} a &= \sqrt{2\varepsilon}A & b &= \frac{1}{\sqrt{2\varepsilon}}B \\ \Rightarrow AB &\leq \frac{1}{2} \left(2\varepsilon A^2 + \frac{B^2}{2\varepsilon} \right) \\ AB &\leq \varepsilon A^2 + \frac{B^2}{4\varepsilon}. \end{aligned}$$

1.3 Desigualdade de Poincaré

$$\forall u \in H_0^1(\Omega)$$

tem-se

$$\|u\|_{L^2(\Omega)} \leq c \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}$$

Demonstração: Veja página 174 de BREZIS [2].

1.4 Identidade de Green

Sejam $\phi, u \in C^2(\Omega)$ então:

$$\int_{\Omega} (\phi \Delta u + \nabla \phi \nabla u) \, dx = \int_{\partial\Omega} \phi \frac{\partial u}{\partial \vec{n}} \, ds.$$

1.5 Teorema da Divergência

Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ um aberto regular e F um campo vetorial em \mathbb{R}^n .

Então:

$$\int_{\Omega} \operatorname{div} F \, dx = \int_{\partial\Omega} F \cdot \vec{N} \, ds.$$

Demonstração: Veja página 495 de LIMA [8].

1.6 Proposição

Dado $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ um aberto e definindo

$$b(u, v, \omega) = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 u_j \cdot \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \omega_i \, dx \, dt$$

onde

$$u = (u_1, u_2, u_3), \quad v = (v_1, v_2, v_3), \quad \omega = (\omega_1, \omega_2, \omega_3)$$

então:

- a) $b(u, v, v) = 0 \quad \forall u \in V, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega),$
- b) $b(u, v, \omega) = -b(u, \omega, v) \quad \forall u \in V, \quad \forall v, \omega \in H_0^1(\Omega).$

Demonstração: Veja TEMAM [13] na página 163.

1.7 Lema

Seja $u \in L^2(0, T, V) \cap L^\infty(0, T, H)$. Então Bu definida por $\langle Bu, v \rangle = b(u, u, v)$ pertence a $L^2(0, T, V')$ para $n \leq 4$.

Demonstração: Veja lema 4.2 na página 321 de TEMAM [13].

1.8 Convergências em espaços de Banach

Dado um espaço de Banach B e $(X_n) \subset B$ uma seqüência em B , dizemos que:

- (i) X_n converge fortemente para X ($X_n \rightarrow X$, quando $n \rightarrow \infty$), se X_n converge para X na norma de B quando $n \rightarrow \infty$;
- (ii) X_n converge fracamente para X em B quando $\forall f \in B'$ tivermos $f(X_n) \rightarrow f(X)$, quando $n \rightarrow \infty$, a notação é $X_n \rightharpoonup_{n \rightarrow \infty} X$;

- (iii) X_n converge fraco-* para X em B quando dada $f \in A$ onde $A' = B$ tivermos que $f(X_n) \rightarrow f(X)$ quando $n \rightarrow \infty$, a notação é $X_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{*} X$.

Veja as definições acima com mais detalhes BREZIS [2] na página 35.

1.9 Proposição

Seja A um espaço de Banach e $(x_n) \subset A$ uma seqüência em A . Se $\|x_n\|_A \leq K$ então $\exists (x_{n_k})$ subsequência de (x_n) tal que $x_{n_k} \xrightarrow{*} x$.

Demonstração: Veja página 42 de BREZIS [2].

1.10 Proposição

Seja H um espaço de Hilbert e $(x_n) \subset A$ uma seqüência em A . Se $\|x_n\|_H \leq K$ então $\exists (x_{n_k})$ subsequência de (x_n) tal que $x_{n_k} \rightharpoonup x$.

Demonstração: Veja página 44 de BREZIS [2].

1.11 Definição (Espaço de Slobodeckii)

Definimos o espaço de Slobodeckii $B_q^l(\Omega)$ onde $0 < l < 1$ e $1 \leq q < \infty$ da seguinte forma:

$$B_q^l(\Omega) = \left\{ u \in L^q(\Omega) : \int_{\Omega} \left(\int_{\Omega} \frac{|u(x) - u(y)|^q}{|x - y|^{3+lq}} dy \right)^{\frac{1}{q}} dx < \infty \right\}.$$

Cuja norma é definida por:

$$\|u\|_{B_q^l} = \|u\|_{L^q} + \int_{\Omega} \left(\int_{\Omega} \frac{|u(x) - u(y)|^q}{|x - y|^{3+lq}} dy \right)^{\frac{1}{q}} dx.$$

Observação: De acordo com a notação de ADAMS [1] temos que:

$$B_q^l(\Omega) \supset W^{l,q}(\Omega) \quad \text{com } \Omega \subset \mathbb{R}^n.$$

1.12 Proposição

Seja A um espaço de Banach e (X_n) e (F_n) seqüências em A tais que $X_n \rightarrow X$ em A e $F_n \rightarrow F$ fraco-* em A , então $\langle F_n, X_n \rangle \longrightarrow \langle F, X \rangle$ quando $n \rightarrow \infty$.

Demonstração: Veja item (iv) da proposição III.12 na página 40 de BREZIS [2].

1.13 Proposição

Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto e $f = (f_1, \dots, f_n)$ onde $f \in D'(\Omega)$, $i = 1, \dots, n$. Então $f = \nabla p$ para alguma $p \in D'(\Omega)$ se, e somente se, $\langle f, v \rangle = 0$ $\forall v \in C_0^\infty(\Omega)$ com $\text{div } v = 0$.

Demonstração: Veja página 14 de TEMAM [13].

1.14 Lema

Sejam $v \in C^\infty(Q_T, \mathbb{R}^3)$, $\text{div } v = 0$, $f \in L^2(Q_T)$, $\omega \in L^\infty(0, T, L^3(\Omega))$ e $u_0 \in H \cap B_{5/4}^{2/5}(\Omega)$, então a pressão p do problema:

$$\begin{cases} u_t - \mu \Delta u + v \cdot \nabla u + \nabla p = f + \eta(\omega \times u) & \text{em } Q_T \\ \text{div } u = 0 & \text{em } Q_T \\ u(x, 0) = u_0(x), \quad u|_{\partial\Omega} \equiv 0 & \forall t \in (0, T), \end{cases}$$

satisfaz $p \in L^{5/4}(Q_T)$, $\nabla p \in L^{5/4}(Q_T)$, $\int_\Omega p(x, t) \, dx = 0$ q.s. $\forall t \in [0, T]$ e vale:

$$\begin{aligned} \|p\|_{L^{5/4}(Q_T)} + \|\nabla p\|_{L^{5/4}(Q_T)} &\leq C\{\|f\|_{L^{5/4}(Q_T)} + \|u_0\|_{B_{5/4}^{2/5}(\Omega)} + \|v\|_{L^\infty(0,T,H)}^{2/5} \\ &\cdot \|v\|_{L^2(0,T,V)}^{6/10} \cdot \|u\|_{L^2(0,T,V)} + \|\omega\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \cdot \|u\|_{L^2(0,T,V)}\}. \end{aligned} \quad (1.1)$$

Demonstração: Veja LUKASZEWICZ [10] na página 629.

1.15 Lema (Compacidade de Aubin-Lions)

Sejam X_0 , X e X_1 três espaços de Banach tais que $X_0 \subset X \subset X_1$ onde X_i é reflexivo com $i = 0, 1$ e $X_0 \subset X$ com imersão compacta.

Sejam

$$p_0, p_1 \in \mathbb{R}$$

tais que

$$1 < p_0, p_1 < \infty$$

e defina

$$W = \left\{ v : v \in L^{p_0}(0, T, X_0), v' \in L^{p_1}(0, T, X_1) \right\}$$

munido da norma

$$\|v\|_{L^{p_0}(0,T,X_0)} + \|v'\|_{L^{p_1}(0,T,X_1)}.$$

Então

$$W \subset L^{p_0}(0, T, X)$$

compactamente.

Demonstração: Veja LIONS [9] na página 58.

Capítulo 2

Resultados Fundamentais

O seguinte teorema é o resultado principal de existência de solução obtido com respeito ao sistema (1) – (5) :

Teorema 1 *Suponha que*

$$u_0 \in H \cap B_{5/4}^{2/5}(\Omega), \omega_0 \in L^3(\Omega) \quad (2.1)$$

$$f \in L^2(Q_T), \varphi \in L^1(0, T, L^3(\Omega)) \quad (2.2)$$

$$F \in L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega)), F \geq 0 \quad (2.3)$$

Então existem funções u , ω e p

$$u \in L^\infty(0, T, H) \cap L^2(0, T, V) \quad (2.4)$$

$$\omega \in L^\infty(0, T, L^3(\Omega)) \quad (2.5)$$

$$p \in L^{5/4}(Q_T), \nabla p \in L^{5/4}(Q_T) \quad (2.6)$$

tal que para quaisquer $a \in C_0^\infty(Q_T; \mathbb{R}^3)$ e $b \in C_0^\infty(Q_T; \mathbb{R})$ valem as seguintes identidades integrais

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_\Omega (-ua_t - (u\nabla a)u + \mu\nabla u \cdot \nabla a + \nabla p \cdot a) \, dx \, dt \\ &= \int_0^T \int_\Omega (\eta(\omega \times u)a + fa) \, dx \, dt + \int_\Omega u_0(x)a(x, 0) \, dx \end{aligned} \quad (2.7)$$

$$\int_0^T \int_{\Omega} u \cdot \nabla b \, dx \, dt = 0 \quad (2.8)$$

$$\int_0^T \int_{\Omega} (-\omega a_t - \omega(u \nabla) a + F \omega \cdot a - \varphi \cdot a) \, dx \, dt = \int_{\Omega} \omega_0(x) a(x, 0) \, dx. \quad (2.9)$$

DEMONSTRAÇÃO:

A demonstração completa deste teorema está no próximo capítulo. Aqui somente obteremos as formulações fracas (2.7) a (2.9).

Multiplicando (1) por $a(x, t) \in C_0^\infty(\Omega \times (0, T))$ e integrando em x e t , temos:

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_{\Omega} u_t \cdot a \, dx \, dt - \int_0^T \int_{\Omega} \mu \Delta u \cdot a \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} (u \cdot \nabla u) \cdot a \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} \nabla p \cdot a \, dx \, dt \\ & = \int_0^T \int_{\Omega} (f \cdot a + \eta(\omega \times u) \cdot a) \, dx \, dt. \end{aligned} \quad (2.10)$$

Desenvolvendo cada parcela:

i) Temos que

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_{\Omega} \frac{d}{dt}(u \cdot a) \, dx \, dt = \int_{\Omega} \int_0^T \frac{d}{dt}(u \cdot a) \, dt \, dx \\ & = \int_{\Omega} [u(x, T) a(x, T) - u(x, 0) a(x, 0)] \, dx = - \int_{\Omega} u_0(x) a(x, 0) \, dx, \end{aligned}$$

pois

$$a(x, T) = 0 \quad \text{e} \quad u(x, 0) = u_0(x).$$

Mas, de outra forma

$$\int_0^T \int_{\Omega} \frac{d}{dt}(u \cdot a) \, dx \, dt = \int_0^T \int_{\Omega} u_t \cdot a \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot a_t \, dx \, dt.$$

Assim, comparando as duas equações temos:

$$\int_0^T \int_{\Omega} u_t \cdot a \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot a_t \, dx \, dt = - \int_{\Omega} u_0(x) a(x, 0) \, dx$$

Logo, isolando

$$\int_0^T \int_{\Omega} u_t \cdot a \, dx \, dt$$

chegamos que:

$$\int_0^T \int_{\Omega} u_t \cdot a \, dx \, dt = - \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot a_t \, dx \, dt - \int_{\Omega} u_0(x) a(x, 0) \, dx.$$

ii)

$$- \int_0^T \int_{\Omega} \mu \Delta u \cdot a \, dx \, dt = \int_0^T \mu \, dt \left(- \int_{\Omega} \Delta u \cdot a \, dx \right), \quad (2.11)$$

Utilizando a identidade de Green, preliminar 1.4, com $\phi = a$

$$\int_{\Omega} (a \Delta u + \nabla a \nabla u) \, dx = \int_{\partial \Omega} a \frac{\partial u}{\partial \vec{n}} \, ds$$

tem-se que

$$\int_{\partial \Omega} a \frac{\partial u}{\partial \vec{n}} \, ds = 0$$

pois $a \equiv 0$ em $\partial \Omega$.

Assim:

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} (a \Delta u + \nabla a \nabla u) \, dx &= 0 \\ \int_{\Omega} a \Delta u \, dx &= - \int_{\Omega} \nabla u \nabla a \, dx. \end{aligned}$$

Substituindo em (2.11), temos

$$- \int_0^T \int_{\Omega} \mu \Delta u \cdot a \, dx \, dt = \int_0^T \mu \, dt \int_{\Omega} \nabla u \nabla a \, dx = \int_0^T \int_{\Omega} \mu \nabla u \nabla a \, dx \, dt$$

iii)

$$\begin{aligned}
\int_0^T \int_{\Omega} (u \cdot \nabla u) \cdot a \, dx \, dt &= \int_0^T \int_{\Omega} (u \cdot \nabla u_1, u \cdot \nabla u_2, u \cdot \nabla u_3) \cdot (a_1, a_2, a_3) \, dx \, dt \\
&= \int_0^T \int_{\Omega} \sum_{i=1}^3 u \cdot \nabla u_i a_i \, dx \, dt \\
&= \int_0^T \int_{\Omega} \sum_{i=1}^3 (u_1, u_2, u_3) \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_1}, \frac{\partial u_i}{\partial x_2}, \frac{\partial u_i}{\partial x_3} \right) a_i \, dx \, dt = \int_0^T \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 u_j \frac{\partial u_i}{\partial x_j} a_i \, dx \, dt.
\end{aligned}$$

Conforme proposição preliminar 1.6:

$$\begin{aligned}
\int_0^T \int_{\Omega} (u \cdot \nabla u) \cdot a \, dx \, dt &= \int_0^T b(u, u, a) \, dt = - \int_0^T b(u, a, u) \, dt = - \int_0^T \int_{\Omega} u_j \cdot \frac{\partial a_i}{\partial x_j} u_i \, dx \, dt \\
&= \int_0^T \int_{\Omega} -(u \nabla a) u \, dx \, dt
\end{aligned}$$

Logo, substituindo em (2.10) obtemos (2.7).

Agora multiplicando (3) por $a(x, t) \in C_0^\infty(\Omega \times (0, T))$ e integrando em x e t , temos:

$$\int_0^T \int_{\Omega} \omega_t \cdot a \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot \nabla \omega \cdot a \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} F \omega \cdot a \, dx \, dt = \int_0^T \int_{\Omega} \varphi \cdot a \, dx \, dt.$$

Demonstração análoga a (2.7) obteremos (2.9).

Multiplicando (2) por $b(x, t)$ e integrando em x e t .

$$\int_0^T \int_{\Omega} \operatorname{div}(u) b \, dx \, dt = 0.$$

Temos que

$$\operatorname{div} u = 0, \quad u = (u_1, u_2, u_3).$$

Partindo de:

$$\begin{aligned}
\operatorname{div}(u \cdot b) &= \operatorname{div}(bu_1, bu_2, bu_3) = \frac{\partial}{\partial x_1}(bu_1) + \frac{\partial}{\partial x_2}(bu_2) + \frac{\partial}{\partial x_3}(bu_3) \\
&= \frac{\partial b}{\partial x_1} u_1 + b \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial b}{\partial x_2} u_2 + b \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + \frac{\partial b}{\partial x_3} u_3 + b \frac{\partial u_3}{\partial x_3} \\
&= \nabla b \cdot u + b \operatorname{div} u
\end{aligned}$$

mas por hipótese $\operatorname{div} u = 0$, assim

$$\operatorname{div}(u.b) = \nabla b \cdot u$$

Integrando em ambos os lados:

$$\int_0^T \int_{\Omega} \operatorname{div}(u.b) \, dx \, dt = \int_0^T \int_{\Omega} \nabla b \cdot u \, dx \, dt$$

Utilizando o teorema da divergência, preliminar 1.5, temos:

$$\int_0^T \int_{\Omega} \operatorname{div}(u.b) \, dx \, dt = \int_0^T \int_{\partial\Omega} (u.b) \cdot \vec{N} \, ds_x \, dt$$

onde \vec{N} é o vetor normal exterior a $\partial\Omega$. Mas

$$\int_0^T \int_{\partial\Omega} (u.b) \cdot \vec{N} \, ds_x \, dt = 0$$

pois $b \equiv 0$ em $\partial\Omega$.

Assim

$$\int_0^T \int_{\Omega} \operatorname{div}(u)b \, dx \, dt = 0$$

e obtemos (2.8).

2.1 O problema linearizado

Nessa seção nós estudamos a existência de solução u e p do seguinte problema linearizado obtido a partir de (1) – (5).

Achar u tal que

$$\begin{cases} u_t - \mu\Delta u + v \cdot \nabla u + \nabla p = f + \eta(\omega \times u) & \text{em } Q_T \\ \operatorname{div} u = 0 & \text{em } Q_T \\ u(x, 0) = u_0(x), \quad u|_{\partial\Omega} \equiv 0 & \forall t \in (0, T), \end{cases} \quad (2.12)$$

onde v , ω , f e u_0 são funções conhecidas.

A seguinte proposição fornece um resultado de existência e unicidade de solução e também uma estimativa para o problema acima.

Proposição 1 *Suponha $v \in C^\infty(\bar{Q}_T : \mathbb{R}^3)$, $\operatorname{div} v = 0$, $f \in L^2(Q_T)$, $\omega \in L^\infty(0, T, L^3(\Omega))$ e $u_0 \in H$. Então, existe uma única função u*

$$u \in C([0, T], H) \cap L^2(0, T, V), \quad u(0) = u_0, \quad (2.13)$$

e uma distribuição p tal que o sistema (2.12) é satisfeito no sentido de distribuição em Q_T . Além disso, vale a seguinte desigualdade

$$\|u\|_{L^\infty(0, T, L^2(\Omega))}^2 + \|u\|_{L^2(0, T, V)}^2 \leq C \left(\|u_0\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|f\|_{L^2(Q_T)}^2 \right) \quad (2.14)$$

DEMONSTRAÇÃO:

Esta demonstração se divide em três partes principais:

Na primeira provamos a desigualdade (2.14).

Na segunda a existência de solução e finalmente a unicidade de solução.

Primeiramente, assumindo existência de solução, provaremos a desigualdade (2.14).

2.1.1 Desigualdade (2.14)

Multiplicando a equação (2.12) por u e integrando em Ω :

$$\int_{\Omega} u_t \cdot u \, dx + \int_{\Omega} (v \cdot \nabla u) \cdot u \, dx - \mu \int_{\Omega} \Delta u \cdot u \, dx + \int_{\Omega} (\nabla p) \cdot u \, dx = \int_{\Omega} f \cdot u \, dx + \eta \int_{\Omega} (\omega \times u) \cdot u \, dx \quad (2.15)$$

Desenvolvendo cada integral:

1)

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} u^2 \, dx = \int_{\Omega} u \cdot u_t \, dx.$$

2)

$$\int_{\Omega} (v \cdot \nabla u) \cdot u \, dx = b(v, u, u) = 0$$

pela proposição 1.6 dos preliminares.

3) Pela identidade de Green, preliminar 1.4, temos que:

$$\int_{\Omega} \Delta u \cdot u \, dx = - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla u \, dx + \int_{\partial\Omega} u \cdot \frac{\partial u}{\partial \vec{n}} \, ds.$$

Mas

$$\int_{\partial\Omega} u \cdot \frac{\partial u}{\partial \vec{n}} \, ds = 0$$

pois

$$u \equiv 0 \quad \text{na} \quad \partial\Omega.$$

Logo

$$-\mu \int_{\Omega} \Delta u \cdot u \, dx = \mu \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx = \mu \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2.$$

4)

$$\int_{\Omega} \nabla p \cdot u \, dx = 0$$

pois, pelo teorema da divergência, preliminar 1.5, temos:

$$0 = \int_{\partial\Omega} pu \cdot \vec{n} \, ds_x = \int_{\Omega} \operatorname{div} (pu) \, dx$$

assim

$$0 = \int_{\Omega} \operatorname{div} (pu) \, dx$$

pois

$$u = 0 \quad \text{em } \partial\Omega.$$

Daí,

$$0 = \int_{\Omega} \operatorname{div}(pu) \, dx = \int_{\Omega} (\nabla p \cdot u + p \operatorname{div} u) \, dx = \int_{\Omega} \nabla p \cdot u \, dx$$

pois

$$\operatorname{div} u = 0.$$

Assim

$$\int_{\Omega} \nabla p \cdot u \, dx = 0$$

5) $\omega \times u$ é ortogonal a u , portanto:

$$(\omega \times u) \cdot u = 0.$$

Substituindo em (2.15) vem:

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} u^2 \, dx + \mu \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2 = \int_{\Omega} f u \, dx.$$

Assim

$$\frac{d}{dt} \|u\|_{L^2(\Omega)}^2 = 2 \left(-\mu \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2 + \int_{\Omega} f u \, dx \right).$$

Mas

$$\int_{\Omega} f u \, dx \leq \|f\|_{L^2} \|u\|_{L^2} \leq \varepsilon \|u\|_{L^2}^2 + \frac{1}{4\varepsilon} \|f\|_{L^2}^2$$

pela desigualdade de Young, preliminar 1.2.

Daí

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt}\|u\|_{L^2}^2 &\leq -2\mu\|\nabla u\|_{L^2}^2 + 2\varepsilon\|u\|_{L^2}^2 + \frac{1}{2\varepsilon}\|f\|_{L^2}^2 \\ \frac{d}{dt}\|u\|_{L^2}^2 &\leq -2\mu\|\nabla u\|_{L^2}^2 + 2\varepsilon c^2\|\nabla u\|_{L^2}^2 + \frac{1}{2\varepsilon}\|f\|_{L^2}^2\end{aligned}$$

pela desigualdade de Poincaré, preliminar 1.3.

Logo

$$\frac{d}{dt}\|u\|_{L^2}^2 + 2(\mu - \varepsilon c^2)\|\nabla u\|_{L^2}^2 \leq \frac{1}{2\varepsilon}\|f\|_{L^2}^2.$$

Escolhemos $\varepsilon > 0$ tal que $2\mu - 2\varepsilon c^2 > 0$ para isto devemos ter $\varepsilon < \frac{\mu}{c^2}$, por exemplo $\varepsilon = \frac{\mu}{2c^2}$.

Neste caso:

$$\frac{d}{dt}\|u\|_{L^2}^2 + c\|\nabla u\|_{L^2}^2 \leq c'\|f\|_{L^2}^2$$

onde c e c' são constantes positivas.

Integrando de 0 até $t < T$

$$\begin{aligned}\int_0^t \frac{d}{dt}\|u\|_{L^2}^2 dt + c \int_0^t \|\nabla u\|_{L^2}^2 dt &\leq c' \int_0^t \|f\|_{L^2}^2 dt \\ \|u(t)\|_{L^2}^2 - \|u(0)\|_{L^2}^2 + c \int_0^t \|\nabla u\|_{L^2}^2 dt &\leq c' \int_0^t \|f\|_{L^2}^2 dt \\ \|u(t)\|_{L^2}^2 + c \int_0^t \|\nabla u\|_{L^2}^2 dt &\leq \|u_0\|_{L^2}^2 + c' \int_0^t \|f\|_{L^2}^2 dt \\ \sup_{0 \leq t < T} \left(\|u(t)\|_{L^2}^2 + c \int_0^t \|\nabla u\|_{L^2}^2 dt \right) &\leq \|u_0\|_{L^2}^2 + c' \int_0^t \|f\|_{L^2}^2 dt \\ \sup_{0 \leq t < T} \|u(t)\|_{L^2}^2 + c \int_0^T \|\nabla u\|_{L^2}^2 dt &\leq \|u_0\|_{L^2}^2 + c' \int_0^T \|f\|_{L^2}^2 dt.\end{aligned}$$

Mas

$$\begin{aligned}\sup_{0 \leq t < T} \|u(t)\|_{L^2}^2 &= \|u\|_{L^\infty(0,T,L^2(\Omega))}^2 \quad \text{e} \quad \int_0^t \|\nabla u\|_{L^2}^2 dt = \|u\|_{L^2(0,T,V)}^2 \\ \|u\|_{L^\infty(0,T,L^2)}^2 + c\|u\|_{L^2(0,T,V)}^2 &\leq \|u_0\|_{L^2}^2 + c'\|f\|_{L^2(0,T,L^2(\Omega))}^2.\end{aligned}$$

e

$$\|u_0\|_{L^2}^2 + c'\|f\|_{L^2(0,T,L^2(\Omega))}^2 \leq \max\{1, c'\}(\|u_0\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|f\|_{L^2(Q_T)}^2)$$

2.1.2 A existência de uma solução (u, p) de (2.12)

Nesta subseção provaremos a existência de solução para a proposição

1.

Seja $a \in V$; multiplicando a equação (2.12) por a e integrando em Ω obtém-se:

$$\int_{\Omega} u_t . a \, dx - \mu \int_{\Omega} \Delta u \cdot a \, dx + \int_{\Omega} (v \cdot \nabla u) . a \, dx + \int_{\Omega} (\nabla p) \cdot a \, dx = \int_{\Omega} f . a \, dx + \eta \int_{\Omega} (\omega \times u) . a \, dx$$

onde

$$\int_{\Omega} (\nabla p) \cdot a \, dx = 0$$

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} u . a \, dx + \mu \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla a \, dx + \int_{\Omega} (v \cdot \nabla u) . a \, dx = \int_{\Omega} f . a \, dx + \int_{\Omega} \eta (\omega \times u) . a \, dx.$$

Seja

$$u_m(x, t) = \sum_{i=1}^m g_{im}(t) \omega_i(x)$$

onde

$$\{\omega_i\}$$

constituem uma seqüência de elementos linearmente independente em V e denso em V .

Neste caso a formulação fraca em

$$V_m = [\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_m]$$

é:

$$\frac{d}{dt} (u_m, \omega_j) + \mu (\nabla u_m, \nabla \omega_j) + b(v, u_m, \omega_j) = (f, \omega_j) + \eta (\omega \times u_m, \omega_j). \quad (2.16)$$

Sendo que:

$$b(v, u_m, \omega_j) = \int_{\Omega} v \nabla u_m \omega_j \, dx$$

$$u_m(0) = u_{0,m} \text{ onde } u_{0,m} \rightarrow u_0 \text{ em } L^2(\Omega). \quad (2.17)$$

1) Achar $g_{im}(t)$

2) Estimativas a priori

Substitui-se ω_j na equação (2.16) por u_m , obtém-se:

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_m\|_{L^2}^2 + \mu \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 + b(v, u_m, u_m) = (f, u_m) + \eta(\omega \times u_m, u_m).$$

Onde

$$b(v, u_m, u_m) = 0$$

pela proposição, preliminar 1.6 e

$$\eta(\omega \times u_m, u_m) = 0,$$

pois

$$(\omega \times u_m) \cdot u_m = 0 \Rightarrow (\omega \times u_m, u_m) = \int_{\Omega} (\omega \times u_m) \cdot u_m \, dx = 0$$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_m\|_{L^2}^2 + \mu \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 = (f, u_m) \quad (2.18)$$

Como em 1.47 na página 256 do TEMAM [13].

1) Achar $g_{im}(t)$

$$\begin{aligned} (u'_m, \omega_j) + \mu (\nabla u_m, \nabla \omega_j) + b(v, u_m, \omega_j) &= (f, \omega_j) + \eta(\omega \times u_m, \omega_j) \\ \sum_{i=1}^m (g'_{im} \omega_i, \omega_j) + \mu \sum_{i=1}^m (\nabla \omega_i, \nabla \omega_j) g_{im} + \sum_{i,l=1}^3 \int_{\Omega} v_i \frac{\partial u'_m}{\partial x_i} \cdot \omega_j^l \, dx \\ &= (f, \omega_j) + \eta \left(\omega \times \left\{ \sum_{i=1}^m g_{im} \omega_i \right\}, \omega_j \right) \end{aligned}$$

onde

$$\begin{aligned}
u_m^l &= \sum_{s=1}^m g_{sm} \omega_s^l \\
\sum_{i=1}^m (\omega_i, \omega_j) g'_{im} + \mu \sum_{i=1}^m (\nabla \omega_i, \nabla \omega_j) g_{im} + \sum_{i,l=1}^3 \sum_{s=1}^m \int_{\Omega} v_i \frac{\partial \omega_s^l}{\partial x_i} \omega_j^l g_{sm} \, dx \\
&= (f, \omega_j) + \eta \sum_{i=1}^m (\omega \times \omega_i, \omega_j) g_{im} \\
\sum_{i=1}^m (\omega_i, \omega_j) g'_{im} + \mu \sum_{i=1}^m (\nabla \omega_i, \nabla \omega_j) g_{im} + \sum_{i=1}^m b(v, \omega_i, \omega_j) g_{im} &= (f, \omega_j) + \eta \sum_{i=1}^m (\omega \times \omega_i, \omega_j) g_{im},
\end{aligned}$$

$$j = 1, 2, \dots, m.$$

Temos um sistema linear de m equações nas incógnitas $g_{1,n}; g_{2,n}; \dots; g_{m,n}$.

Tal sistema possui solução.

Integrando (2.18) obtém-se:

$$\begin{aligned}
\int_0^t \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_m\|_{L^2}^2 \, dt + \mu \int_0^t \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 \, dt &= \int_0^t (f, u_m) \, dt \\
\frac{1}{2} \|u_m(t)\|_{L^2}^2 - \frac{1}{2} \|u_m(0)\|_{L^2}^2 + \mu \int_0^t \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 \, dt &= \int_0^t (f, u_m) \, dt \leq \int_0^t \|f\|_{L^2} \|u_m\|_{L^2} \, dt
\end{aligned}$$

de acordo com a desigualdade de Hölder, preliminar 1.1, $p = q$

$$\leq \int_0^t (c_\varepsilon \|f\|_{L^2}^2 + \varepsilon \|u_m\|_{L^2}^2) \, dt$$

de acordo com a desigualdade de Young preliminar 1.2, utilizada na segunda parcela

$$\leq c_\varepsilon \int_0^T (\|f\|_{L^2}^2 \, dt + c\varepsilon \int_0^T \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 \, dt$$

de acordo com a desigualdade de Poincaré, preliminar 1.3.

$$\frac{1}{2} \|u_m(t)\|_{L^2}^2 + (\mu - c\varepsilon) \int_0^T \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 \, dt \leq \frac{1}{2} \|u_m(0)\|_{L^2}^2 + c\varepsilon \int_0^T \|f\|_{L^2}^2 \, dt$$

escolhemos $\varepsilon > 0$ tal que

$$\mu - c\varepsilon > 0 \iff \varepsilon < \frac{\mu}{c}$$

por exemplo,

$$\begin{aligned}\varepsilon &= \frac{\mu}{2c}. \\ \frac{1}{2} \|u_m(t)\|_{L^2}^2 + c \int_0^T \|\nabla u_m\|^2 dt &\leq \frac{1}{2} \|u_m(0)\|_{L^2}^2 + c\varepsilon \int_0^T \|f\|_{L^2}^2 dt \\ &= \frac{1}{2} \|u_m(0)\|_{L^2}^2 + c' \int_0^T \|f\|_{L^2}^2 dt \leq c + c' \int_0^T \|f\|_{L^2}^2 dt = k\end{aligned}$$

Assim:

$$\frac{1}{2} \|u_m(t)\|_{L^2}^2 + c \int_0^T \|\nabla u_m\|_{L^2}^2 dt \leq k$$

e

$$\begin{cases} u_m \in L^\infty(0, T, L^2(\Omega)) \\ u_m \in L^2(0, T, V) \end{cases}$$

$\exists (u_{m_k})_{k \in \mathbb{N}}$ subsequência de $(u_m)_{m \in \mathbb{N}}$ (ainda denotada por (u_m) para simplificar a notação) tal que:

$$\begin{aligned}u_m &\longrightarrow u \text{ fraco-}^* \text{ em } L^\infty(0, T, L^2(\Omega)) \\ u_m &\longrightarrow u \text{ fraco em } L^2(0, T, V).\end{aligned}$$

Conforme proposições preliminares 1.9 e 1.10:

$$u_m \longrightarrow u \text{ fraco-}^* \text{ em } L^\infty(0, T, L^2(\Omega))$$

então, como:

$$(L^1(0, T, L^2(\Omega)))' = L^\infty(0, T, L^2(\Omega))$$

e

$$\forall \phi \in L^1(0, T, L^2(\Omega))$$

temos:

$$\begin{aligned}\langle u_m, \phi \rangle &\longrightarrow \langle u, \phi \rangle \quad \text{quando } m \longrightarrow \infty \\ \int_0^T (u_m(t), \phi(t)) dt &\longrightarrow \int_0^T (u(t), \phi(t)) dt\end{aligned}$$

$u_m \rightharpoonup u$ fraco em $L^2(0, T, V)$ então, como:

$$(L^2(0, T, V))' = L^2(0, T, V')$$

temos

$$\forall \phi \in L^2(0, T, V')$$

$$\langle \phi, u_m \rangle \longrightarrow \langle \phi, u \rangle \quad \text{quando } m \longrightarrow \infty$$

$$\int_0^T \langle \phi(t), u_m \rangle_{V', V} dt \longrightarrow \int_0^T \langle \phi(t), u(t) \rangle_{V', V} dt.$$

Seja $\psi(t) \in C^1([0, T])$ com $\psi(T) = 0$ multiplicando (2.16) por $\psi(t)$

e integrando no tempo obtemos:

$$\begin{aligned} & \int_0^T \frac{d}{dt} (u_m, \omega_j) \psi(t) dt + \mu \int_0^T (\nabla u_m, \psi(t) \nabla \omega_j) dt + \int_0^T b(v, u_m, \psi(t) \omega_j) dt \\ &= \int_0^T (f(t), \psi(t) \omega_j) dt + \int_0^T \eta(\omega \times u_m, \psi(t) \omega_j) dt \end{aligned} \tag{2.19}$$

$$\begin{aligned} & (u_m, \omega_j) \psi(t) \Big|_{t=0}^{t=T} - \int_0^T (u_m, \omega_j) \psi'(t) dt + \mu \int_0^T (\nabla u_m, \psi(t) \nabla \omega_j) dt + \int_0^T b(v, u_m, \psi(t) \omega_j) dt \\ &= \int_0^T (f(t), \psi(t) \omega_j) dt + \int_0^T \eta(\omega \times u_m, \psi(t) \omega_j) dt \\ & - (u_m(0), \omega_j) \psi(0) - \int_0^T (u_m, \omega_j) \psi'(t) dt + \mu \int_0^T (\nabla u_m, \psi(t) \nabla \omega_j) dt + \int_0^T b(v, u_m, \psi(t) \omega_j) dt \\ &= \int_0^T (f(t), \psi(t) \omega_j) dt + \int_0^T \eta(\omega \times u_m, \psi(t) \omega_j) dt \end{aligned}$$

Passagem ao limite:

1)

$$+ (u_m(0), \omega_j) \psi(0) \longrightarrow (u(0), \omega_j) \psi(0)$$

quando $m \longrightarrow \infty$.

pois

$$\begin{aligned} |(u_m(0), \omega_j) \psi(0) - (u(0), \omega_j) \psi(0)| &= |(u_m(0) - u(0), \omega_j)| |\psi(0)| \\ &\leq \|u_m(0) - u(0)\|_2 \|\omega_j\|_2 |\psi(0)| \longrightarrow 0 \end{aligned}$$

quando $m \rightarrow \infty$.

Por causa de (2.17).

2)

$$\int_0^T (u_m, \psi'(t) \omega_j) dt \rightarrow \int_0^T (u, \psi'(t) \omega_j) dt$$

quando $m \rightarrow \infty$.

Afirmação:

$$\begin{aligned} \phi &= \psi'(t) \omega_j(x) \in L^1(0, T, L^2(\Omega)) \\ \int_0^T \|\psi'(t) \omega_j(x)\|_2 dt &= \int_0^T |\psi'(t)| \|\omega_j\|_2 dt \end{aligned}$$

onde

$$\|\omega_j\|_2$$

é finito pois

$$\begin{aligned} \omega_j &\in L^2 \\ &= \|\omega_j\|_2 \int_0^T |\psi'(t)| dt < \infty \end{aligned}$$

onde

$$\int_0^T |\psi'(t)| dt$$

é finito pois ψ' é contínua.

Utilizando a convergência fraco-* obtemos:

$$\int_0^T (u_m, \psi'(t) \omega_j) dt \rightarrow \int_0^T (u, \psi'(t) \omega_j) dt$$

quando $m \rightarrow \infty$.

3)

$$\int_0^T (\nabla u_m, \psi(t) \nabla \omega_j) dt \longrightarrow \int_0^T (\nabla u, \psi(t) \nabla \omega_j) dt$$

quando $m \longrightarrow \infty$.

Seja

$$\begin{aligned} \phi(t) &= \psi(t) \omega_j \in L^2(0, T, V) \\ V &\subset L^2(\Omega) \simeq (L^2(\Omega))' \subset (V)' \\ V &\subset L^2 \subset V'. \end{aligned}$$

Neste caso:

$$\langle u_m, \phi(t) \rangle_{V', V} = (\nabla u_m, \nabla \phi) = (\nabla u_m, \psi(t) \nabla \omega_j).$$

Assim, utilizando a convergência fraca temos:

$$\int_0^T (\nabla u_m, \psi(t) \nabla \omega_j) dt \longrightarrow \int_0^T (\nabla u, \psi(t) \nabla \omega_j) dt$$

quando $m \longrightarrow \infty$.

4)

$$\int_0^T b(v, u_m, \psi(t) \omega_j) dt \longrightarrow \int_0^T b(v, u, \psi(t) \omega_j) dt$$

quando $m \longrightarrow \infty$. Pois, como

$$b(v, u_m, \psi(t) \omega_j) = -b(v, \psi(t) \omega_j, u_m)$$

conforme proposição 1.6 dos preliminares, então:

$$\begin{aligned} \int_0^T b(v, u_m, \psi(t) \omega_j) dt &= - \int_0^T b(v, \psi(t) \omega_j, u_m) dt \\ &= - \sum_{i,l=1}^3 \int_0^T \psi(t) \int_{\Omega} v_i \frac{\partial \omega_j^l}{\partial x_i} u_m^l dx dt = - \sum_{i,l=1}^3 \int_0^T \left(v_i \frac{\partial \omega_j^l}{\partial x_i} \psi(t), u_m^l \right) dt \end{aligned} \tag{2.20}$$

Como

$$v_i \frac{\partial \omega_j^l}{\partial x_i} \psi(t) \in L^1(0, T, L^2(\Omega))$$

então utilizando a convergência fraco-*, chegamos que (2.20):

$$-\sum_{i,l=1}^3 \int_0^T \left(v_i \frac{\partial \omega_j^l}{\partial x_i} \psi(t), u_m^l \right) dt \longrightarrow -\sum_{i,l=1}^3 \int_0^T \left(v_i \frac{\partial \omega_j^l}{\partial x_i}, u^l \right) dt$$

quando $m \rightarrow \infty$.

5)

$$\int_0^T \eta(\omega \times u_m, \psi(t) \omega_j) dt \longrightarrow \int_0^T \eta(\omega \times u, \psi(t) \omega_j) dt$$

quando $m \rightarrow \infty$.

$$\begin{aligned} (\omega \times u, v) &= \int_{\Omega} (\omega \times u) \cdot v \, dx = \int_{\Omega} \omega \cdot (u \times v) \, dx \\ \int_0^T \eta(\omega \times u_m, \psi(t) \omega_j) dt &= \int_0^T \eta \int_{\Omega} (\omega \times u_m) \cdot \psi(t) \omega_j \, dx \, dt \\ &= \int_0^T \eta \int_{\Omega} (u_m \times \omega) \cdot \psi(t) \omega_j \, dx \, dt = -\eta \int_0^T \int_{\Omega} u_m \cdot (\omega \times \psi(t) \omega_j) \, dx \, dt \\ &= -\eta \int_0^T (u_m, \omega \times \psi(t) \omega_j) \, dt. \end{aligned}$$

Afirmação:

$$\omega \times \psi(t) \omega_j = \psi(t) (\omega \times \omega_j) \in L^1(0, T, L^2(\Omega))$$

De fato:

$$\int_0^T \|\psi(t) \omega \times \omega_j\|_2 \, dt = \int_0^T |\psi(t)| \|\omega \times \omega_j\|_2 \, dt \quad (2.21)$$

Observação:

$$\begin{aligned} \omega &= (a_1(x), a_2(x), a_3(x)) \\ \omega_j &= (b_1(x), b_2(x), b_3(x)). \end{aligned}$$

Usando a norma do máximo:

$$\|\omega\|_2 = \max \{\|a_1\|_2, \|a_2\|_2, \|a_3\|_2\}$$

$$\|\omega_j\|_2 = \max \{\|b_1\|_2, \|b_2\|_2, \|b_3\|_2\}$$

$$\|\omega \times \omega_j\|_2 = \max \{\|a_2b_3 - a_3b_2\|_2, \|a_3b_1 - a_1b_3\|_2, \|a_1b_2 - a_2b_1\|_2\}$$

$$\|a_2b_3 - a_3b_2\|_2 \leq \|a_2\|_2\|b_3\|_2 + \|a_3\|_2\|b_2\|_2.$$

Mas:

$$\|a_2\|_2 \leq \|\omega\|_2$$

$$\|b_3\|_2 \leq \|\omega_j\|_2$$

$$\|a_3\|_2 \leq \|\omega\|_2$$

$$\|b_2\|_2 \leq \|\omega_j\|_2.$$

Logo:

$$\|\omega \times \omega_j\|_2 \leq 6\|\omega\|_2\|\omega_j\|_2.$$

Assim (2.21) fica:

$$\int_0^T \|\psi(t) \omega \times \omega_j\|_2 dt \leq 6 \left(\int_0^T |\psi(t)| dt \right) \|\omega\|_{L^\infty(0,T,L^2(\Omega))} \|\omega_j\|_2 < \infty.$$

Como $u_m \rightarrow u$ fraco-* em $L^\infty(0,T,L^2(\Omega))$ então:

$$\int_0^T (u_m, \omega \times \psi(t) \omega_j) dt \rightarrow \int_0^T (u, \omega \times \psi(t) \omega_j) dt$$

Assim, podemos fazer $m \rightarrow \infty$ em (2.19) e obter:

$$\begin{aligned} & - \int_0^T (u_0, \omega_j) \psi(0) dt - \int_0^T (u, \omega_j) \psi'(t) dt + \mu \int_0^T (\nabla u, \psi(t) \nabla \omega_j) dt + \int_0^T b(v, u, \psi(t) \omega_j) dt \\ & = \int_0^T (f(t), \psi(t) \omega_j) dt + \int_0^T \eta(\omega \times u, \psi(t) \omega_j) dt \\ & \int_0^T \frac{d}{dt} (u(t), \omega_j) \psi(t) dt + \mu \int_0^T (\nabla u, \psi(t) \nabla \omega_j) dt + \int_0^T b(v, u, \psi(t) \omega_j) dt \\ & = \int_0^T (f(t), \psi(t) \omega_j) dt + \int_0^T \eta(\omega \times u, \psi(t) \omega_j) dt. \end{aligned}$$

Cálculo da pressão p :

$$\frac{d}{dt}(u, \bar{v}) + \mu(\nabla u, \nabla \bar{v}) + b(v, u, \bar{v}) = (f, \bar{v}) + \eta(\omega \times u, \bar{v})$$

definimos

$$\begin{aligned} U(t) &= \int_0^t u(s) \, ds, & F(t) &= \int_0^t f(s) \, ds & B(t) &= \int_0^t b(v, u, \bar{v}) \, dt \\ G(t) &= \int_0^t (\omega \times u) \, dt, & u &\in C(0, T, V), & \bar{v} &\in V \end{aligned}$$

Integrando em t :

$$\begin{aligned} \int_0^t \left[\frac{d}{dt}(u, \bar{v}) + \mu(\nabla u(t), \nabla \bar{v}) + b(v, u(t), \bar{v}) \right] dt &= \int_0^t [(f, \bar{v}) + \eta(\omega \times u, \bar{v})] dt \\ (u(t) - u_0, \bar{v}) + \mu(\nabla U, \nabla \bar{v}) + B(t) &= (F(t), \bar{v}) + \eta(G(t), \bar{v}) \end{aligned}$$

Utilizando um argumento análogo ao da página 307 de TEMAM [13] juntamente com a proposição 1.13 dos preliminares obtemos que $\exists p \in L^\infty(0, T, H^1(\Omega))$ tal que

$$u(t) - \mu\Delta u + v \cdot \nabla u + \nabla p = f + \eta(\omega \times u)$$

2.1.3 Unicidade de u

Agora, nós provaremos a unicidade de u para a proposição 1.

Demonstração da unicidade:

Sejam (u_1, p_1) e (u_2, p_2) dois pares de funções satisfazendo (2.12)

logo $\tilde{u} = u_1 - u_2$ e $\tilde{p} = p_1 - p_2$ satisfaz:

$$\begin{cases} \tilde{u}_t - \mu\Delta\tilde{u} + v \cdot \nabla(\tilde{u}) + \nabla\tilde{p} = 0 + \eta(\omega \times \tilde{u}) \\ \operatorname{div} \tilde{u} = 0 \\ \tilde{u}(x, 0) = u_1(x, 0) - u_2(x, 0) = u_0(x) - u_0(x) = 0 \\ \tilde{u}|_{\partial\Omega \times (0, T)} = (u_1 - u_2)|_{\partial\Omega \times (0, T)} = 0 \end{cases} \quad (2.22)$$

Utilizando a desigualdade (2.14) obtemos:

$$\begin{aligned} \|\tilde{u}\|_{L^\infty(0,T,L^2(\Omega))}^2 + \|\tilde{u}\|_{L^2(0,T,V)}^2 &\leq c(0+0) = 0 \\ \|\tilde{u}\|_{L^\infty(0,T,L^2(\Omega))}^2 = \|\tilde{u}\|_{L^2(0,T,V)}^2 &= 0 \\ \tilde{u} &\equiv 0 \text{ q.s. para } (x,t) \in Q_T \\ \Rightarrow u_1 - u_2 &= 0 \text{ q.s.} \end{aligned}$$

Substituindo na equação (2.22) obtemos:

$$\nabla \tilde{p} = 0 \Rightarrow \tilde{p} \equiv c(t)$$

Logo:

$$p_1 - p_2 = c(t) \Rightarrow p_1 = p_2 + c(t).$$

O resultado seguinte será útil na demonstração do Teorema 1.

Lema 1 *Suponha $v \in C_0^\infty(\overline{Q}_T : \mathbb{R}^3)$, $\operatorname{div} v = 0$, $h \in C^\infty(\overline{Q}_T, \mathbb{R})$, $h \geq 0$, $\varphi \in C^\infty(\overline{Q}_T, \mathbb{R}^3)$ e $a \in C^\infty(\overline{\Omega}, \mathbb{R}^3)$ então o seguinte problema*

$$\begin{cases} \omega_t + v \cdot \nabla \omega + h\omega = \varphi & \text{em } Q_T \\ \omega(x, 0) = a(x) & \text{em } \Omega \end{cases} \quad (2.23)$$

possui uma única solução $\omega \in C^\infty(\overline{Q}_T, \mathbb{R}^3)$ satisfazendo

$$\|\omega\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \leq \|a\|_{L^3(\Omega)} + \|\varphi\|_{L^1(0,T,L^3(\Omega))}. \quad (2.24)$$

DEMONSTRAÇÃO

Primeiro mostramos a unicidade:

Sejam ω^1 e ω^2 duas soluções de (2.23) então:

$$\begin{cases} \omega_t^1 + v \cdot \nabla \omega^1 + h\omega^1 = \varphi \\ \omega^1(x, 0) = a(x) \end{cases} \quad (2.25)$$

$$\begin{cases} \omega_t^2 + v \cdot \nabla \omega^2 + h\omega^2 = \varphi \\ \omega^2(x, 0) = a(x) \end{cases} \quad (2.26)$$

Considere $\omega = \omega^1 - \omega^2$, subtraindo (2.26) de (2.25) obtemos:

$$\begin{cases} \omega_t + v \cdot \nabla \omega + h\omega = 0 \\ \omega(x, 0) = 0 \end{cases}$$

então ω é solução de (2.23) com $a \equiv \varphi \equiv 0$.

Portanto, ω satisfaz (2.24) com $a \equiv \varphi \equiv 0$.

Assim

$$\|\omega\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} = 0 \implies \omega \equiv 0 \quad \text{qs. em } \overline{Q_T}.$$

Mas

$$\omega \in C^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R}^3) \text{ então } \omega \equiv 0 \text{ em } \overline{Q_T}.$$

Logo $\omega^1 \equiv \omega^2$.

Agora mostramos a existência.

Utilizando o método das características para obter solução de equações diferenciais parciais de 1ª ordem (conforme EVANS [4]) verificamos que a solução ω do problema (2.23) é dada por

$$\begin{aligned} \omega(x, t) = & \exp\left(-\int_0^t h(y(\tau, x, t), \tau) d\tau\right) [a(y(0, x, t))] \\ & + \int_0^t \varphi(y(\tau, x, t), \tau) \exp\left(\int_0^\tau h(y(s, x, t), s) ds\right) d\tau \end{aligned}$$

onde y é dado por

$$\begin{cases} y_{l,s}(s, x, t) = v_l(y(s, x, t), s), & (s, x, t) \in [0, T] \times \Omega \times [0, T] \\ y_l(s, x, t)|_{s=t} = x_l, & l = 1, 2, 3 \end{cases}$$

Por exemplo, em dimensão 1 temos:

$$\begin{cases} \omega_t + v \frac{\partial \omega}{\partial x} + h\omega = \varphi \\ \omega(x, 0) = a(x) \end{cases}$$

Método das características:

Curva inicial: $(s, 0, a(s))$

$$\begin{cases} \dot{x}(m) = v(x, t) & x(0) = s \\ \dot{t}(m) = 1 & t(0) = 0 \\ \dot{z}(m) = \varphi - hz & z(0) = a(s) \end{cases}$$

Solução:

$$\begin{aligned} z(m, s) &= \omega(x, t) \\ t &= m \\ x(m) - x(0) &= \int_0^m v(x, t) \, dm \\ x(m) &= s + \int_0^m v(x(\xi, s), t) \, ds \\ \begin{cases} \dot{z}(m) + hz(m) = \varphi \\ z(0) = a(s) \end{cases} \end{aligned}$$

onde a solução z é dada por

$$\begin{aligned} z(t) &= \frac{1}{\omega(t)} \left(a(s) + \int_{t_0}^t \varphi(s) \omega(s) \, ds \right) \\ z(t) &= \exp \left(- \int_{t_0}^t h(s) \, ds \right) \left[a(s) + \int_{t_0}^t \varphi(s) \exp \left(\int_{t_0}^s h(\xi) \, d\xi \right) \, ds \right]. \end{aligned}$$

Sendo que a estimativa (2.24) pode ser obtida da seguinte forma

$$\begin{aligned} \|\omega(x, t)\|_{L^3} &= \left\| \exp \left(- \int_0^t h(y(\tau, x, t), \tau) \, d\tau \right) \left[a(y(0, x, t)) \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + \int_0^t \varphi(y(\tau, x, t), \tau) \exp \left(\int_0^\tau h(y(s, x, t), s) \, ds \right) \, d\tau \right] \right\|_{L^3} \end{aligned}$$

Mas

$$\exp \left(- \int_0^t h(y(\tau, x, t), \tau) \, d\tau \right) \leq 1.$$

Então,

$$\|\omega(x, t)\|_{L^3} \leq \|a(y(0, x, t))\|_{L^3} + \left\| \int_0^t \varphi(y(\tau, x, t), \tau) \exp \left(\int_0^\tau h(y(s, x, t), s) \, ds \right) \, d\tau \right\|_{L^3}$$

Mas

$$\begin{aligned} & \left\| \int_0^t \varphi(y(\tau, x, t), \tau) \exp\left(\int_0^t h(y(s, x, t), s) ds\right) d\tau \right\|_{L^3} \\ & \leq \int_0^t \|\varphi(y(\tau, x, t), \tau)\|_{L^3} C_{T,h} d\tau \end{aligned}$$

Pois para $t_0 \leq \xi \leq s \leq t \leq T$, temos que

$$\int_0^s h(\xi) ds \leq \int_0^T h(\xi) ds = C_{T,h}.$$

Assim

$$\int_0^t \|\varphi(y(\tau, x, t), \tau)\|_{L^3} C_{T,h} d\tau \leq C_{T,h} \int_0^\infty \|\varphi(y(\tau, x, t), \tau)\|_{L^3} d\tau.$$

Logo

$$\|\omega\|_{L^\infty(0,T,L^3)} \leq \|a\|_{L^3} + C_{T,h} \|\varphi\|_{L^2(0,T,L^3)}$$

Capítulo 3

Existência de Solução

Neste capítulo nós provaremos o Teorema 1. Primeiramente, lembremos a noção de suavizador.

Nós definimos o suavizador $\psi_\delta(u)$, $\delta > 0$ de uma função localmente integrável $u : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ como segue (conforme CAFFARELLI [3]). Seja $\psi(x, t)$ uma função fraca não negativa em \mathbb{R}^4 cujo suporte está contido o conjunto $A = \{(x, t) \in \mathbb{R}^4 : |x|^2 < t, 1 < t < 2\}$. Assumimos que a integral de ψ em \mathbb{R}^4 é igual a 1.

Ou seja,

$$\text{supp } \psi \subset A, \quad \psi \in C^\infty(\mathbb{R}^4) \quad \text{e} \quad \int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} \psi(x, t) \, dx \, dt = 1.$$

Seja $u : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ uma função $L^1_{loc}(\mathbb{R}^4)$, para $\delta > 0$ definimos:

$$\begin{aligned} \psi_\delta(u)(x, t) &= \frac{1}{\delta^4} \int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} \psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right) u(x - y, t - \tau) \, dy \, d\tau \\ &= \frac{1}{\delta^4} \int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} \psi\left(\frac{x-y}{\delta}, \frac{t-\tau}{\delta}\right) u(y, \tau) \, dy \, d\tau. \\ \psi_\delta(x, t) &= \frac{1}{\delta^4} \psi\left(\frac{x}{\delta}, \frac{t}{\delta}\right) \end{aligned}$$

O seguinte lema nos fornece alguns resultados referentes ao suavizador que serão utilizados na demonstração do teorema 1 que será feita na próxima secção.

Lema 2 Seja $\psi(x, t)$ uma função definida em $(x, t) \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^4$ tal que $\psi(x, t) \in C^\infty(\mathbb{R}^4)$, $\text{supp } \psi \subset \{(x, t) \in \mathbb{R}^4 : |x|^2 < t, 1 < t < 2\}$, $\psi(x, t) \geq 0$ e $\int_{\mathbb{R}^4} \psi(x, t) dx dt = 1$.

Então dada $u \in L^q(0, T, L^p(\Omega))$ com $1 \leq p, q < \infty$, temos:

i)

$$\psi_\delta(u) \in C^\infty(Q_T, \mathbb{R}^3)$$

ii)

$$\|\psi_\delta(u)\|_{L^q(0, T, L^p(\Omega))} \leq C \|u\|_{L^q(0, T, L^p(\Omega))}.$$

iii)

$$\|\psi_\delta(u)\|_{L^\infty(0, T, L^p(\Omega))} \leq C \|u\|_{L^\infty(0, T, L^p(\Omega))}.$$

iv)

$$\psi_\delta(u) \xrightarrow{\delta \rightarrow 0} u \text{ em } L^q(0, T, L^p(\Omega)).$$

v)

Se $u \in L^1(0, T, V)$, então $\text{div } \psi_\delta(u) = 0$.

Demonstração:

i) Como $\psi_\delta(u)(x, t) = \psi_\delta * u = u * \psi_\delta$, então a regularidade de $\psi_\delta(u)$ é a mesma de ψ_δ , isto é, $C^\infty(\mathbb{R}^4)$.

Como ψ tem suporte contido na região A acima, então, a integral que define $\psi_\delta(u)$ somente não se anula se

$$1 < \frac{\tau}{\delta} < 2 \Rightarrow \delta < \tau < 2\delta.$$

Portanto, para os valores de u em:

$$\begin{aligned} -2\delta < -\tau < -\delta \\ t - 2\delta < t - \tau < t - \delta. \end{aligned}$$

ii)

$$\begin{aligned} \|\psi_\delta(u)\|_{L^q(0,T,L^p(\Omega))}^q &= \int_0^T \|\psi_\delta(u)(x,t)\|_p^q dt = \int_0^T \left(\int_\Omega |\psi_\delta(u)(x,t)|^p dx \right)^{\frac{q}{p}} dt \\ &= \int_0^T \left(\int_\Omega \frac{1}{\delta^4} \left| \int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} \psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right) u(x-y, t-\tau) dy d\tau \right|^p dx \right)^{\frac{q}{p}} dt \\ &\leq \frac{1}{\delta^4} \int_0^T \left[\int_\Omega \left(\int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} |\psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right)| |u(x-y, t-\tau)| dy d\tau \right)^p dx \right]^{\frac{q}{p}} dt \end{aligned}$$

Assim, pela desigualdade de Hölder, preliminar 1.1.

$$\begin{aligned} &\int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} |\psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right)| |u(x-y, t-\tau)| dy d\tau^p \\ &\leq \left(\int_{\text{supp } \psi} |\psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right)|^{p'} dy d\tau \right)^{\frac{p}{p'}} \left(\int_{\text{supp } \psi} |u(x-y, t-\tau)|^p dy d\tau \right)^{\frac{p}{p}}. \end{aligned}$$

Mas,

$$\left(\int_{\text{supp } \psi} |\psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right)|^{p'} dy d\tau \right)^{\frac{p}{p'}} = C_{\psi, \delta, p, p'} \equiv C,$$

onde

$$\frac{1}{p'} + \frac{1}{p} = 1.$$

Logo,

$$\begin{aligned} \|\psi_\delta(u)\|_{L^q(0,T,L^p(\Omega))}^q &= \frac{1}{\delta^4} \int_0^T \left[\int_\Omega C \int_{\text{supp } \psi} |u(x-y, t-\tau)|^p dy d\tau dx \right]^{\frac{q}{p}} dt \\ &= \frac{C}{\delta^4} \int_0^T \left[\int_{\text{supp } \psi} \int_\Omega |u(x-y, t-\tau)|^p dx dy d\tau \right]^{\frac{q}{p}} dt. \end{aligned}$$

Fazendo, $x - y = x'$ obtemos

$$= \frac{C}{\delta^4} \int_0^T \left[\int_{\text{supp } \psi} \int_{\Omega-y} |u(x', t-\tau)|^p dx' dy d\tau \right]^{\frac{q}{p}} dt.$$

Agora, fazendo $t - \tau = t'$

$$\begin{aligned} &= \frac{C}{\delta^4} \int_{-\tau}^{t-\tau} \left[\int_{\text{supp } \psi} \int_{\Omega-y} |u(x', t')|^p dx' dy d\tau \right]^{\frac{q}{p}} dt' \\ &= \frac{C}{\delta^4} |\text{supp } \psi| \int_{-\tau}^{t-\tau} \left[\int_{\Omega-y} |u(x', t')|^p dx' \right]^{\frac{q}{p}} dt'. \end{aligned}$$

Como $u \equiv 0$ fora de Ω então:

$$\begin{aligned} \|\psi_\delta(u)\|_{L^q(0,T,L^p(\Omega))}^q &\leq \frac{C}{\delta^4} |\text{supp } \psi| \int_0^T \left[\int_{\Omega} |u(x', t')|^p dx' \right]^{\frac{q}{p}} dt' \\ &= C_{\delta, \psi} \|u\|_{L^q(0,T,L^p(\Omega))}^q. \end{aligned}$$

iii)

$$\|\psi_\delta(u)\|_{L^\infty(0,T,L^p(\Omega))} = \inf\{M > 0 : \|\psi_\delta(u)\|_{L^p(\Omega)} \leq M \text{ q.s. } t \in (0, T)\} \quad (3.1)$$

Mas:

$$\|\psi_\delta(u)\|_{L^p(\Omega)} = \left(\int_{\Omega} |\psi_\delta(u)(x, t)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \quad (3.2)$$

agora, refazendo as contas da demonstração do item (ii) sem a integração no tempo e $q = 1$, (3.2) fica:

$$\begin{aligned} \|\psi_\delta(u)\|_{L^p(\Omega)} &= \left(\int_{\Omega} |\psi_\delta(u)(x, t)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \\ &\leq C_{\delta, \psi} \|u\|_{L^p(\Omega)} \leq C \|u\|_{L^\infty(0,T,L^p(\Omega))} \end{aligned}$$

q.s. em $t \in (0, T)$.

De acordo com a definição (3.1) tem-se:

$$\|\psi_\delta(u)\|_{L^\infty(0,T,L^p(\Omega))} \leq C \|u\|_{L^\infty(0,T,L^p(\Omega))}.$$

iv) A demonstração é bastante similar a existente no lema 2.18, item c de ADAMS [1].

v)

$$\operatorname{div}_x \psi_\delta(u) = \frac{1}{\delta^4} \int_{\mathbb{R}^3} \int_{\mathbb{R}} \psi\left(\frac{y}{\delta}, \frac{\tau}{\delta}\right) \operatorname{div}_x u(x-y, t-\tau) dy d\tau = 0,$$

pois $u \in V$, então $\operatorname{div}_x u(x-y, t-\tau) = 0$.

3.1 Demonstração do teorema 1

Agora, nós definimos as soluções aproximadas (u^N, p^N, ω^N) , $N = 1, 2, \dots$ de (1)–(5). Assumimos que ω^0 é qualquer função em $L^\infty(0, T, L^3(\Omega))$ e definimos as funções u^N, p^N, ω^N , $N = 1, 2, \dots$ indutivamente como soluções dos seguintes problemas:

$$\begin{cases} u_t^N - \mu \Delta u^N + (\psi_{\delta(N)}(u^N) \cdot \nabla) u^N + \nabla p^N = f + \eta(\omega^{N-1} \times u^N) \\ \operatorname{div} u^N = 0 \\ u^N(x, 0) = u_0(x), u^N|_{\partial\Omega \times (0, T)} = 0, \int_{\Omega} p^N = 0 \text{ em } [0, T] \end{cases} \quad (3.3)$$

$$\begin{cases} \omega_t^N + (v^N \cdot \nabla) \omega^N + \psi_{\delta(N)}(F) \omega^N = \psi_{\delta(N)}(\varphi) \\ \omega^N(x, 0) = \omega_0^N(x) \end{cases} \quad (3.4)$$

Solução de (3.3) :

Observe que de acordo com o lema 2 tem-se $\psi_{\delta(N)}(u^N) \in C^\infty(Q_T, \mathbb{R}^3)$, $\operatorname{div} \psi_{\delta(N)}(u^N) = 0$ e $\omega^{N-1} \in L^\infty(0, T, L^3(\Omega))$ devido ao lema 1 aplicado na equação (3.4). Aqui $\delta(N) = \frac{T}{N}$.

Assim, as hipóteses da proposição 1 são satisfeitas e portanto existe uma única u^N satisfazendo (2.13) e (2.14).

A partir de u^N obtemos v^N satisfazendo $v^N \in C_0^\infty(Q_T, \mathbb{R}^3)$, $\operatorname{div} v^N \equiv 0$ e $\|v^N - u^N\| < \delta(N)$ devido à densidade do conjunto

$$B = \{f \in C_0^\infty(Q_T, \mathbb{R}^3) : \operatorname{div} f \equiv 0\} \text{ em } L^2(0, T, V)$$

Finalmente, a equação (3.4) possui uma única solução devido ao lema 1. Observe que $\psi_{\delta(N)}(F) \in C^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R})$ e $\psi_{\delta(N)}(F) \geq 0$ pois $F \geq 0$, $\psi_{\delta(N)}(\varphi) \in C^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R}^3)$, $\omega_0^N \in C^\infty(\overline{\Omega}, \mathbb{R}^3)$; portanto, as hipóteses deste lema são satisfeitas.

Além disso, a desigualdade (2.24) é satisfeita com $\omega = \omega^N$, $v = v^N$, $h = \psi_{\delta(N)}(F)$, $a = \omega_0^N$, $\varphi = \psi_{\delta(N)}(\varphi)$.

Em geral, resolvemos, de acordo com a proposição 1, o sistema (3.3) com dado inicial $u^N(x, 0) = u_0(x)$ no intervalo $(0, \frac{T}{N})$ obtendo $u_1^N(x, t)$.

Em seguida, achamos a solução $u_2^N(x, t)$ de (3.3) no intervalo $(\frac{T}{N}, \frac{2T}{N})$ com dado inicial $u_2^N(x, \frac{T}{N}) = u_1^N(x, \frac{T}{N})$.

E assim sucessivamente até obtermos $u_N^N(x, t)$ solução de (3.3) no intervalo $((N-1)\frac{T}{N}, T)$ com dado inicial $u_N^N(x, (N-1)\frac{T}{N}) = u_{N-1}^N(x, (N-1)\frac{T}{N})$.

Além disto, (2.14) é satisfeita em cada subintervalo $(k\delta(N), (k+1)\delta(N))$ com $u = u^N$, $v = \psi_{\delta(N)}(u^N)$, $\omega = \omega^{N-1}$ e $u_0(x) = u_{k\delta(N)}^N(x, k\delta(N))$.

$$\|\omega^N\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \leq \|\omega_0^N\|_{L^3(\Omega)} + \|\psi_{\delta(N)}(\varphi)\|_{L^1(0,T,L^3(\Omega))} \quad (3.5)$$

Mas

$$\begin{aligned} \|\omega_0^N - \omega_0\|_{L^3} &< \varepsilon \text{ para } N > N_\varepsilon \\ \Rightarrow \|\omega_0^N\|_{L^3} - \|\omega_0\|_{L^3} &\leq \|\omega_0^N - \omega_0\|_{L^3} < \varepsilon \end{aligned}$$

Para $\varepsilon = 1$

$$\|\omega_0^N\| \leq 1 + \|\omega_0\|_{L^3}$$

Além disto, de acordo com o item (ii) do lema 2 obtemos:

$$\|\psi_{\delta(N)}(\varphi)\|_{L^1(0,T,L^3(\Omega))} \leq C\|\varphi\|_{L^1(0,T,L^3(\Omega))} < \infty$$

Assim (3.5):

$$\|\omega^N\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \leq 1 + \|\omega_0\|_{L^3(\Omega)} + C\|\varphi\|_{L^1(0,T,L^3(\Omega))} = C$$

Portanto:

$$\|\omega^N\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \leq C$$

Logo,

$$\{\omega^N\} \text{ é uma seqüência limitada em } L^\infty(0,T,L^3(\Omega)). \quad (3.6)$$

Assim, de acordo com a proposição preliminar 1.9, existe uma subseqüência de (ω^N) , ainda denotada por (ω^N) , para fins de simplificar a notação, que converge fraco- $*$ para ω em $L^\infty(0,T,L^3(\Omega))$.

$$\omega^N \rightharpoonup^* \omega \text{ fraco-}^* \text{ em } L^\infty(0,T,L^3(\Omega)). \quad (3.7)$$

Em virtude da proposição 1 com $u = u^N$ em (2.14) obtemos:

$$\|u^N\|_{L^\infty(0,T,L^2(\Omega))}^2 + \|u^N\|_{L^2(0,T,V)}^2 \leq C \left(\|u_0\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|f\|_{L^2(Q_T)}^2 \right) = C$$

Assim, em virtude da desigualdade acima

$$\{u^N\} \text{ é uma seqüência limitada em } L^\infty(0,T,H) \cap L^2(0,T,V), \quad (3.8)$$

Utilizando o resultado obtido em (3.8) e o lema 1.7 obtemos $Bu^N \in L^2(0,T,V')$. Portanto, u_i^N estão num conjunto limitado de $L^2(0,T,V')$.

Agora, utilizando o lema de compacidade de Aubin-Lions preliminar 1.15, com $X_0 = V$, $X = L^2(\Omega)$ e $X_1 = V'$ obtemos que

$$\{u^N\} \text{ fica em um subconjunto compacto de } L^2(Q_T). \quad (3.9)$$

Portanto, de acordo com as proposições preliminares 1.9 e 1.10, respectivamente, tem-se:

$$\left\{ u^N \rightarrow u \begin{cases} i) \text{ forte em } L^2(Q_T) \\ ii) \text{ fracamente em } L^2(0,T,V) \\ iii) \text{ fraco-}^* \text{ em } L^\infty(0,T,H), \end{cases} \right. \quad (3.10)$$

para subsequências que ainda denotaremos por u^N .

Utilizando a desigualdade (1.1) do lema 1.14 em (3.3) obtemos:

$$\begin{aligned} & \|p^N\|_{L^{5/4}(Q_T)} + \|\nabla p^N\|_{L^{5/4}(Q_T)} \leq C \left(\|f\|_{L^{5/4}(Q_T)} + \|u_0\|_{B_{5/4}^{2/5}(\Omega)} \right. \\ & + \|\psi_{\delta(N)}(u^N)\|_{L^\infty(0,T,H)}^{2/5} \cdot \|\psi_{\delta(N)}(u^N)\|_{L^2(0,T,V)}^{6/10} \|u^N\|_{L^2(0,T,V)} \\ & \left. + \|\omega^{N-1}\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \|u^N\|_{L^2(0,T,V)} \right) \end{aligned}$$

De (3.8) obtemos $\|u^N\|_{L^2(0,T,V)} \leq C$.

De (3.6) obtemos $\|\omega^{N-1}\|_{L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} \leq C$.

Da parte (ii) do lema 2 obtemos:

$$\|\psi_{\delta(N)}(u^N)\|_{L^2(0,T,V)} \leq C \|u^N\|_{L^2(0,T,V)} \leq C$$

Da parte (iii) do lema 2 obtemos:

$$\|\psi_{\delta(N)}(u^N)\|_{L^\infty(0,T,H)} \leq C \|u^N\|_{L^\infty(0,T,H)} \leq C$$

Assim:

$$\|p^N\|_{L^{5/4}(Q_T)} + \|\nabla p^N\|_{L^{5/4}(Q_T)} \leq C_{f,u_0} \equiv C$$

$\{p^N\}$ e $\{\nabla p^N\}$ são seqüências limitadas em $L^{5/4}(Q_T)$, (3.11)

Utilizando a proposição, preliminar 1.10 obtemos que:

$$p^N \rightharpoonup p \text{ fracamente em } L^{5/4}(Q_T), \quad (3.12)$$

$$\nabla p^N \rightharpoonup \nabla p \text{ fracamente em } L^{5/4}(Q_T), \quad (3.13)$$

$$\psi_{\delta(N)}(u^N) \rightarrow u \text{ fortemente em } L^2(Q_T). \quad (3.14)$$

De (iv) do lema 2 temos:

$$\psi_{\delta(N)}(u^N) \rightarrow u \text{ quando } \delta \rightarrow 0 \text{ em } L^q(0, T, L^p(\Omega))$$

Assim para $q = p = 2$ e $\delta = \delta(N)$ temos que

$$\psi_{\delta(N)}(u^N) \rightarrow u \text{ quando } N \rightarrow \infty \text{ em } L^2(0, T, L^2(\Omega)) \equiv L^2(Q_T) \quad (3.15)$$

$$\begin{aligned} \|\psi_{\delta(N)}(u^N) - u\|_{L^2(Q_T)} &= \|(\psi_{\delta(N)}(u^N) - \psi_{\delta(N)}(u)) + (\psi_{\delta(N)}(u) - u)\|_{L^2(Q_T)} \\ &\leq \|(\psi_{\delta(N)}(u^N) - \psi_{\delta(N)}(u))\|_{L^2(Q_T)} + \|(\psi_{\delta(N)}(u) - u)\|_{L^2(Q_T)} \end{aligned}$$

A segunda parcela tende para zero devido a (3.15). Quanto à primeira parcela, utilizamos a propriedade (ii) do lema 2 e assim obtemos:

$$\|(\psi_{\delta(N)}(u^N) - \psi_{\delta(N)}(u))\|_{L^2(Q_T)} = \|(\psi_{\delta(N)}(u^N - u))\|_{L^2(Q_T)} \leq C\|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \rightarrow 0$$

quando $N \rightarrow \infty$ por (3.10).

$$\psi_{\delta(N)}(F) \rightarrow F \text{ fortemente em } L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega)) \quad (3.16)$$

Utilizando a propriedade (iv) do lema 2 com $q = 1$ e $p = \frac{3}{2}$ obtemos:

$$\psi_{\delta(N)}(F) \rightarrow F \text{ quando } N \rightarrow \infty \text{ fortemente em } L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega))$$

De (3.6), (3.10), (3.11), (3.14) e (3.15) nós concluímos a existência de subsequências $\{u^N\}$, $\{p^N\}$, $\{\omega^N\}$ (nós vamos denotar novamente por $\{u^N\}$, $\{p^N\}$, $\{\omega^N\}$) convergindo para limites u , p e ω quando $N \rightarrow \infty$.

Para completar a prova do teorema 1 nós devemos mostrar que o limite das funções u , p e ω é uma solução fraca de (1) – (5). Para conseguir isso nós escrevemos identidades integrais (análogas para (2.7) – (2.9)) para as funções u^N , p^N , ω^N sendo uma solução dos problemas (3.3) e (3.4). Então, usando (3.7), (3.10), (3.12), (3.13), (3.14) e (3.16) nós mostramos que quando N tende para o infinito nessas identidades resulta (2.7) – (2.9). Isto é feito na página seguinte.

3.1.1 Passagem ao Limite

Multiplicando (3.3) por $a \in C_0^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R}^3)$ e integrando em $t \in [0, T]$ e $x \in \Omega$:

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_\Omega [-u^N a_t + (\psi_{\delta(N)}(u^N) \cdot \nabla u^N) a + \mu \nabla u^N \cdot \nabla a + \nabla p^N \cdot a] dx dt \\ &= \int_0^T \int_\Omega (\eta(\omega^{N-1} \times u^N) a + fa) dx dt + \int_\Omega u_0(x) a(x, 0) dx \end{aligned} \quad (3.17)$$

Multiplicando (3.4) por $a \in C_0^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R}^3)$ e integrando em $t \in [0, T]$ e $x \in \Omega$ obtemos:

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_\Omega [-\omega^N a_t + (v^N \cdot \nabla \omega^N) a + \psi_{\delta(N)}(F) \omega^N a] dx dt \\ &= \int_0^T \int_\Omega \psi_{\delta(N)}(\varphi) a dx dt + \int_\Omega \omega^N(x, 0) a(x, 0) dx \end{aligned}$$

Isto é:

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_\Omega [-\omega^N a_t - (v^N \cdot \nabla a) \omega^N + \psi_{\delta(N)}(F) \cdot \omega^N a] dx dt \\ &= \int_0^T \int_\Omega \psi_{\delta(N)}(\varphi) a dx dt + \int_\Omega \omega^N(x, 0) a(x, 0) dx. \end{aligned} \quad (3.18)$$

Multiplicando a equação $\operatorname{div} u^N = 0$ por $b \in C_0^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R}^3)$ obtemos:

$$\int_0^T \int_\Omega \operatorname{div} u^N \cdot b dx dt = 0$$

Isto é:

$$\int_0^T \int_\Omega u^N \cdot \nabla b dx dt = 0 \quad (3.19)$$

Vamos fazer $N \rightarrow \infty$ nas diversas parcelas de (3.17), (3.18) e (3.19):

(i)

$$\int_0^T \int_\Omega u^N a_t dx dt \longrightarrow \int_0^T \int_\Omega u a_t dx dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

De fato :

$$\begin{aligned} & \left| \int_0^T \int_{\Omega} u^N a_t \, dx \, dt - \int_0^T \int_{\Omega} u a_t \, dx \, dt \right| \leq \int_0^T \int_{\Omega} |u^N - u| |a_t| \, dx \, dt \\ & \leq \left(\int_0^T \int_{\Omega} |u^N - u|^2 \, dx \, dt \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_0^T \int_{\Omega} |a_t|^2 \, dx \, dt \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

pela desigualdade de Hölder, preliminar 1.1.

$$= C_a \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \longrightarrow 0$$

quando $N \rightarrow \infty$, por 3.10 (i)

(ii)

$$\int_0^T \int_{\Omega} (\psi_{\delta(N)}(u^N) \cdot \nabla u^N) a \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} (u \cdot \nabla u) a \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

Utilizando proposição preliminar 1.6 e lema 2, item (iv), provar a convergência acima é o mesmo que provar

$$\int_0^T b(\psi_{\delta(N)}(u^N), a, u^N) \, dt \longrightarrow \int_0^T b(u, a, u) \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

Mas:

$$\begin{aligned} & \left| \int_0^T b(\psi_{\delta(N)}(u^N), a, u^N) \, dt - \int_0^T b(u, a, u) \, dt \right| \\ & = \left| \int_0^T [b(\psi_{\delta(N)}(u^N), a, u^N) - b(u, a, u^N) + b(u, a, u^N) - b(u, a, u)] \, dt \right| \\ & = \left| \int_0^T [b(\psi_{\delta(N)}(u^N) - u, a, u^N) + b(u, a, u^N - u)] \, dt \right| \\ & \leq \int_0^T |b(\psi_{\delta(N)}(u^N) - u, a, u^N)| \, dt + \int_0^T |b(u, a, u^N - u)| \, dt \\ & \leq \|a\|_{L^\infty(Q_T)} \|\psi_{\delta(N)}(u^N) - u\|_{L^2(Q_T)} \|u^N\|_{L^2(Q_T)} + \|a\|_{L^\infty(Q_T)} \|u\|_{L^2(Q_T)} \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \end{aligned}$$

Devido a (3.10) (i) $u^N \rightarrow u$ forte em $L^2(Q_T)$ e assim $\|u^N\|_{L^2(Q_T)} \leq k$. Assim, a segunda parcela acima tende a zero e como vale (3.14) então a primeira parcela acima também tem limite zero.

(iii)

$$\int_0^T \int_{\Omega} \mu \nabla u^N \cdot \nabla a \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} \mu \nabla u \cdot \nabla a \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

De (3.10) (ii) obtemos que $u^N \rightarrow u$ fraco em $L^2(0, T, H_0^1(\Omega))$.

Logo

$$\forall f \in (L^2(0, T, H_0^1(\Omega)))' \cong L^2(0, T, H^{-1}(\Omega))$$

tem-se:

$$\int_0^T (\nabla f(t), \nabla u^N(t))_{L^2(\Omega)} \, dt \longrightarrow \int_0^T (\nabla f(t), \nabla u(t))_{L^2(\Omega)} \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

Mas

$$f(t) = a(t) \in C_0^\infty(Q_T) \subset L^2(0, T, H^{-1})$$

pois:

$$C_0^\infty(\Omega) \subset H_0^1(\Omega) \subset L^2(\Omega) \cong (L^2)' \subset H^{-1}(\Omega) = (H_0^1(\Omega))'$$

(iv)

$$\int_0^T \int_{\Omega} \nabla p^N \cdot a \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} \nabla p \cdot a \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

Como $a \in C_0^\infty(Q_T)$ então $a \in L^5(Q_T) \equiv (L^{5/4}(Q_T))'$.

Logo,

$$\langle a, \nabla p^N \rangle_{L^{5/4}, L^5} \longrightarrow \langle a, \nabla p \rangle_{L^{5/4}, L^5}$$

pois:

$$\langle a, \nabla p^N \rangle_{L^{5/4}, L^5} = \int_0^T \int_{\Omega} \nabla p^N \cdot a \, dx \, dt$$

(v)

$$\int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega^{N-1} \times u^N) a \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega \times u) a \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

De fato:

$$\begin{aligned} & \left| \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega^{N-1} \times u^N) a \, dx \, dt - \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega \times u) a \, dx \, dt \right| \\ &= \left| \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega^{N-1} \times u^N) a \, dx \, dt - \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega^{N-1} \times u) a \, dx \, dt \right. \\ & \quad \left. + \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega^{N-1} \times u) a \, dx \, dt - \int_0^T \int_{\Omega} \eta (\omega \times u) a \, dx \, dt \right| \\ &\leq \int_0^T \int_{\Omega} |\eta (\omega^{N-1} \times u^N) a - \eta (\omega^{N-1} \times u) a| \, dx \, dt + \int_0^T \int_{\Omega} |\eta (\omega^{N-1} \times u) a - \eta (\omega \times u) a| \, dx \\ &\leq \eta \|a\|_{L^\infty(\overline{Q_T})} \int_0^T \int_{\Omega} |\omega^{N-1} \times (u^N - u)| \, dx \, dt + \eta \|a\|_{L^\infty(\overline{Q_T})} \int_0^T \int_{\Omega} |(\omega^{N-1} - \omega) \times u| \, dx \, dt \\ &\leq C \int_0^T \int_{\Omega} |\omega^{N-1}| |u^N - u| \, dx \, dt + C \int_0^T \int_{\Omega} |\omega^{N-1} - \omega| |u| \, dx \, dt \end{aligned}$$

Para a primeira integral acima utilizamos a desigualdade de Hölder, preliminar 1.1:

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_{\Omega} |\omega^{N-1}| |u^N - u| \, dx \, dt &\leq \|\omega^{N-1}\|_{L^2(Q_T)} \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \\ &\leq C \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \longrightarrow 0 \end{aligned}$$

quando $N \rightarrow \infty$, por (3.10).

Para a segunda integral observe que

$$u \in L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega))$$

e que

$$(L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega)))' = L^\infty(0, T, L^3(\Omega)).$$

Assim:

$$\langle u, \omega^{N-1} - \omega \rangle_{L^1(0,T,L^{3/2}(\Omega)), L^\infty(0,T,L^3(\Omega))} = \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot (\omega^{N-1} - \omega) \, dx \, dt \longrightarrow 0$$

quando $N \longrightarrow \infty$

$$\implies \int_0^T \int_{\Omega} |u| |\omega^{N-1} - \omega| \, dx \, dt \longrightarrow 0$$

quando $N \longrightarrow \infty$.

Assim, fazendo $N \rightarrow \infty$ em (3.17) obtemos:

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_{\Omega} [-ua_t + (u \cdot \nabla u) a + \mu \nabla u \cdot \nabla a + \nabla p \cdot a] \, dx \, dt \\ &= \int_0^T \int_{\Omega} (\eta(\omega \times u) a + fa) \, dx \, dt + \int_{\Omega} u_0(x) a(x, 0) \, dx \end{aligned}$$

Isto é:

$$\int_0^T \int_{\Omega} [u_t a + (u \cdot \nabla u) a + \mu \nabla u \cdot \nabla a + \nabla p \cdot a] \, dx \, dt = \int_0^T \int_{\Omega} (\eta(\omega \times u) a + fa) \, dx \, dt$$

Agora, vamos fazer $N \rightarrow \infty$ na equação (3.18). Vejamos o limite em cada parcela:

i)

$$\int_0^T \int_{\Omega} -\omega^N a_t \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} -\omega a_t \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

De fato:

$$\int_0^T \int_{\Omega} (\omega^N - \omega) a_t \, dx \, dt \longrightarrow 0 \quad \text{quando } N \longrightarrow \infty$$

pois

$$a(t) \in C_0^\infty(\overline{Q_T}, \mathbb{R}^3) \subset L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega))$$

e

$$(L^1(0, T, L^{3/2}(\Omega)))' = L^\infty(0, T, L^3(\Omega))$$

ii)

$$\int_0^T \int_{\Omega} (v^N \cdot \nabla a) \omega^N \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} (u \cdot \nabla a) \omega \, dx \, dt$$

Primeiro observe que $v^N \longrightarrow u$ em $L^2(Q_T)$ forte pois:

$$\|v^N - u\|_{L^2(Q_T)} = \|v^N - u^N + u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \leq \|v^N - u^N\|_{L^2(Q_T)} + \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} < \frac{T}{N} +$$

desde que $N > N'_\varepsilon$.

Assim:

$$v^N \cdot \nabla a \longrightarrow u \cdot \nabla a \quad \text{em } L^2(Q_T)$$

Como

$$\omega^N \longrightarrow \omega \text{ fraco-}^* \text{ em } L^\infty(0, T, L^3(\Omega))$$

então

$$\omega^N \longrightarrow \omega \text{ fraco-}^* \text{ em } L^2(Q_T)$$

pois

$$L^\infty(0, T, L^3(\Omega)) \subset L^2(Q_T)$$

e

$$(L^2(Q_T))' \cong L^2(Q_T)$$

Utilizando a proposição 1.12 dos preliminares obtemos a convergência desejada.

iii)

$$\int_0^T \int_{\Omega} [\psi_{\delta(N)}(F) \omega^N a] \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} F \omega a \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

Como $\omega^N \rightarrow \omega$ fraco-* em $L^2(0, T, L^2(\Omega))$ e de acordo com o item (iv) do lema 2 tem-se que $\psi_{\delta(N)}(F) \cdot a \rightarrow F \cdot a$ em $L^2(0, T, L^2(\Omega))$; então, de acordo com a proposição 1.12 dos preliminares obtemos a convergência desejada.

iv)

$$\int_0^T \int_{\Omega} \psi_{\delta(N)}(\varphi) a \, dx \, dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} \varphi a \, dx \, dt$$

quando $N \rightarrow \infty$.

$$\begin{aligned} \left| \int_0^T \int_{\Omega} (\psi_{\delta(N)}(\varphi) - \varphi) a \, dx \, dt \right| &\leq \int_0^T \int_{\Omega} |\psi_{\delta(N)}(\varphi) - \varphi| |a| \, dx \, dt \\ &\leq \int_0^T \left(\int_{\Omega} |\psi_{\delta(N)}(\varphi) - \varphi|^3 \, dx \right)^{\frac{1}{3}} \left(\int_{\Omega} |a|^{3/2} \, dx \right)^{\frac{2}{3}} \, dt \\ &\leq C \int_0^T \|\psi_{\delta(N)}(\varphi) - \varphi\|_3 \, dt \longrightarrow 0 \quad \text{quando } N \rightarrow \infty \end{aligned}$$

devido ao item (iv) do lema 2, observando que $\varphi \in L^1(0, T, L^3(\Omega))$.

v)

$$\int_{\Omega} \omega^N(x, 0) a(x, 0) \, dx \longrightarrow \int_{\Omega} \omega(x, 0) a(x, 0) \, dx$$

quando $N \rightarrow \infty$.

De acordo com as hipóteses, $\omega^N(x, 0) = \omega_0^N(x)$ é uma seqüência de funções suaves convergindo para ω_0 .

Logo:

$$\left| \int_{\Omega} \omega_0^N(x) a(x, 0) dx - \int_{\Omega} \omega_0(x) a(x, 0) dx \right| \leq \int_{\Omega} |\omega_0^N(x) - \omega_0(x)| |a(x, 0)| dx$$

$$\leq \|\omega_0^N(x) - \omega_0(x)\|_3 \|a\|_{3/2} \longrightarrow 0$$

quando $N \longrightarrow \infty$.

Assim, fazendo $N \rightarrow \infty$ em (3.18) obtemos:

$$\int_0^T \int_{\Omega} [-\omega a_t - (u \cdot \nabla a) \cdot \omega + F\omega a] dx dt = \int_0^T \int_{\Omega} \varphi \cdot a dx dt + \int_{\Omega} \omega_0(x) a(x, 0) dx$$

$$\int_0^T \int_{\Omega} [\omega_t a + (u \cdot \nabla \omega) \cdot a + F\omega a] dx dt = \int_0^T \int_{\Omega} \varphi \cdot a dx dt$$

Finalmente:

$$\int_0^T \int_{\Omega} u^N \cdot \nabla b dx dt \longrightarrow \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot \nabla b dx dt$$

quando $N \rightarrow \infty$, pois:

$$\left| \int_0^T \int_{\Omega} u^N \cdot \nabla b dx dt - \int_0^T \int_{\Omega} u \cdot \nabla b dx dt \right|$$

$$\leq \int_0^T \int_{\Omega} |u^N - u| |\nabla b| dx dt \leq \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \|\nabla b\|_{L^2(Q_T)}$$

$$\leq C \|u^N - u\|_{L^2(Q_T)} \longrightarrow 0 \quad \text{quando } N \longrightarrow \infty$$

Observação: No caso em que supomos $F = F(p)$ e u e ω não dependendo de t (problema estacionário) resultados de existência e unicidade de solução podem ser vistos em VEIGA [14].

Capítulo 4

Conclusão e Sugestões para Trabalhos Futuros

Neste trabalho, apresentamos um sistema de equações diferenciais parciais que descreve o movimento incompressível de um meio granular, suposto com densidade e viscosidade constantes, movimentando-se numa região limitada $\Omega \subset \mathbb{R}^3$.

Primeiramente observamos que o sistema é bastante semelhante ao de Navier-Stokes, sendo a principal diferença a introdução da função incógnita $\omega(x, t) \in \mathbb{R}^3$ que representa uma velocidade angular de rotação das partículas (quando $\omega = (0, 0, 0)$ obtemos o sistema de Navier-Stokes). O principal resultado demonstrado é um teorema de existência de solução fraca em espaços de Sobolev.

O método utilizado na demonstração foi o espectral de Galerkin onde primeiramente fazemos uma formulação fraca do referido sistema. Aqui não enfrentamos grandes dificuldades, pois a forma de obtenção de tal formulação fraca resultou bastante semelhante a feita para o sistema de Navier-Stokes (conforme TEMAM [13]) sendo a grande diferença a formulação fraca para a equação da velocidade angular.

O passo seguinte foi a obtenção de existência de solução fraca para um problema linearizado o qual, apesar de trabalhoso, também não apresentou dificuldades intransponíveis.

Finalmente, após a obtenção de algumas estimativas para as soluções aproximadas e, conseqüentemente, algumas convergências, utilizando formulações fracas para u , ω e p (veja (3.3) e (3.4)) podemos fazer $N \rightarrow \infty$ e garantir assim a existência de solução fraca para o nosso problema, sendo esta talvez a parte que demandou maior técnica.

A principal novidade do método utilizado é o uso de funções suavizadas e algumas de suas convergências (veja lema 2) o qual foi necessário devido à existência do sistema de equações para a velocidade angular e também porque este sistema não está desacoplado do sistema de equações para o momento.

Entre algumas sugestões para trabalhos futuros destacamos:

- Obtenção de uma possível unicidade quando a dimensão é 2.
- Existência de solução quando $\mu = \mu(p)$.
- Busca de soluções mais regulares, talvez em espaços funcionais mais exigentes (Hölder).

Referências Bibliográficas

- [1] ADAMS, R., **Sobolev Spaces**, Academic Press, New York, 1975.
- [2] BREZIS, H., **Análisis Funcional-Teoría y Aplicaciones**. Aliança Editorial S. A., Madrid, 1983.
- [3] CAFFARELLI, L., Kohn R., Nirenberg, L., **Partial regularity of suitable weak solutions of the Navier-Stokes equations**, *Comm. Pure Appl. Math.*, 35 (1982) 771 – 831.
- [4] EVANS, L. C., **Berkeley Mathematics Lectures Notes-Partial Differential Equations**, 1993.
- [5] HALE, J. K., **Ordinary Differential Equations**, Wiley-Interscience a Division of John Wiley & Sons, New York, 1969.
- [6] LADYZENSKAJA, O. A. -N. N. Ural'ceva, **Équations aux dérivées partielles de type elliptique**, Dunod, Paris (1968).
- [7] LELUCH, V. D., NENASHEV, E. N., **Toward the theory of motion of a granulated medium in steady gas phase, Application of Analytical and Numerical Methods in Mechanics of Fluid and Granulated Media**, Gorkij, (1972), 4 – 20, (in Russian).
- [8] LIMA, E. L., **Um Curso de Análise**, Volume 2, SBM, Rio de Janeiro, 1981.

- [9] LIONS, J. L., **Quelques Méthodes de Résolution des Problèmes aux Limites non Linéaires**, Dunod, Paris, 1969.
- [10] LUKASZEWICZ, G. , **An Existence Theorem for a Model System of Equations of a Granulated Medium**, Bulletin of the polish academy of sciences mathematics, Vol. 32, N. 9-10, pag. 625-633, 1984.
- [11] MEDEIROS, L. A. & MIRANDA, M. M., **Introdução aos Espaços de Sobolev e às Equações Diferenciais Parciais**. UFRJ, Notas de Aulas, Rio de Janeiro, 1989.
- [12] SOLONNIKOV, V. A., **A priori estimates for second-order parabolic equations**, Trudy Mat. Inst. Steklov, 70 (1964), 133 – 212, (in Russian).
- [13] TEMAM, R., **Navier-Stokes Equations - Theory and Numerical Analysis**, North-Holland Publishing Company, New York-Oxford, 1979.
- [14] VEIGA, H. B., **On the Stationary Motion of Granulated Media**, Rend. Sem. Mat. Univ. Padova, Vol. 77, 243 – 253, (1987).